

برنامه‌ریزی امنیت مقید مشارکت واحدهای تولیدی و ارائه مدل احتمالی دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها در شرایط اضطراری

رضا غفارپور^۱ یاشار هاشمی^۲ حبیب اله اعلمی^۳

۱- مربی و عضو هیات علمی دانشگاه امام حسین(ع)، تهران، ایران

rghaffarpour@ihu.ac.ir

۲- دانشجوی دکتری، دانشگاه محقق اردبیلی، اردبیل، ایران

۳- استادیار و عضو هیات علمی دانشگاه ایوانکی، تهران، ایران

halami@ihu.ac.ir

چکیده: این مقاله به تدوین راهبرد دفاع غیرعامل چندهدفه در برنامه‌ریزی مقاوم مشارکت واحدهای تولیدی با هدف کاهش آسیب‌پذیری، تداوم نیرورسانی، افزایش قابلیت اطمینان تولید و ارتقای بازدارندگی پرداخته است. یکی از مهمترین اصول مقابله با تهدیدات خرابکارانه، ملاحظات پدافند غیرعامل چندهدفه در برنامه‌ریزی و بهره‌برداری واحدهای تولیدی است. در طرح ارائه شده با ارائه یک مدل جامع چندهدفه مقید به محدودیت‌های مختلف به برنامه‌ریزی در مدار قرارگرفتن نیروگاه‌ها در شرایط اضطراری پرداخته و استراتژی‌های بهینه جهت تعیین سطح بهینه تولید و روشن خاموش‌بودن هر نیروگاه در ساعات معین ارائه شده است. اهداف اصلی از تکنیک برنامه‌ریزی پیشنهادی مینیمم‌سازی هزینه کل تولید و ماکزیمم‌سازی معیار پایداری ولتاژ با در نظر گرفتن شاخص‌های قابلیت اطمینان سیستم مورد نظر است. برای محاسبه معیار قابلیت اطمینان با توجه به احتمال عدم دسترسی متفاوت هر نیروگاه یک روش انعطاف‌پذیر و موثر مبتنی بر تشخیص و اختصاص وزن ارائه شده است. بواسطه ماهیت چندهدفه روش پیشنهادی، الگوریتم جست‌وجوی گرانش چندهدفه برای حل مساله استفاده می‌شود. از دیدگاه تصمیم‌گیرنده، انتخاب یک حل مابین مجموعه جوابهای پارتوی بدست آمده از الگوریتم جست‌وجوی گرانش چندهدفه درک و مدیریت سطح بالایی را نیاز دارد. در این مقاله از تکنیک تحلیل چندمعیاره تصمیم‌گیری فازی برای پیدا کردن بهترین حل استفاده می‌شود.

کلمات کلیدی: تصمیم‌گیری فازی، احتمال خروج اجباری نیروگاه‌ها در شرایط اضطراری، برنامه‌ریزی مشارکت نیروگاه‌ها

تاریخ ارسال مقاله: ۱۳۹۴/۰۴/۰۸

تاریخ پذیرش مشروط مقاله: ۱۳۹۵/۰۸/۰۲

تاریخ پذیرش مقاله: ۱۳۹۴/۰۹/۱۲

نام نویسنده‌ی مسئول: مهندس رضا غفارپور

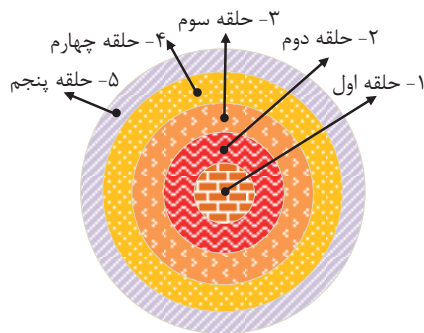
نشانی نویسنده‌ی مسئول: ایران - تهران - دانشگاه امام حسین(ع) - دانشکده‌ی مهندسی برق

علامت و اختصارات

ω_{Ge}	وزن مربوط به سابقه تاریخی حملات نظامی	SCUC	Security-constrained unit commitment
$OP_{i,t}$	تولید توان بر حسب MW برای واحد i در ساعت t	LOLP	Loss of load probability
a_i, b_i, c_i	ضرایب هزینه سوخت	FOR	Force outage rate
PE_{off}	مدت زمان خاموشی قبل از شروع به کار	COPT	Capacity outage probability table
BC_i	هزینه شروع به کار	UC	Unit commitment
ϕ_i	هزینه شروع به کار داغ	MOGSA	Multi-objective gravitational search algorithm
κ_i	هزینه شروع به کار سرد	MADM	Multi-attribute decision making
λ_i	ثابت زمانی خنک‌سازی	NSGA	Non-dominated sorting genetic algorithm
$BV_{i,t}$	متغیر باینری حالت‌های خاموش/روشن بودن واحد i در زمان t	TF_{compl}	Complete target function
$GC_{i,t}$	هزینه تولید برای واحد i در هر فاصله زمانی	OF	Objective function
PV	کمیت جریمه	PV	Penalty value
CR_j	ظرفیت کل در سرویس	RRI	Reliability rate index
PD_t	دیماند در ساعت t	FOV^{MI}	Forec outage value related to military index
V_i	ولتاژ شین‌آم	PR	Probability rate
STC	معیار پایداری ولتاژ	CR	Capacity rate
$M_i(t)$	جرم عامل i در تکرار t	PD	Power of demand
$fitness_j$	سازگاری عامل j در تکرار t	BV	Binay variable
$R_{ij}(t)$	فاصله اقلیدسی مابین دو عامل i و j	OP	Output power
$G(t)$	ثابت گرانش در تکرار t	MUT	Minimum up time
$a_i^d(t)$	شتاب عامل i	MDT	Minimum down time
		STC	Stability criterion
		VS	Voltage stability
		SC	Security criterion
		AL	Altitude
		SP	Share of production
		EP	Electricity production
		DPS	Dispersion of plant structure
		DMC	Distance of main center
		DMS	Distance of military site
		DBS	Distance of border site
		FI	Fortifications index
		OP	Operating point

۱- مقدمه

بر اساس تئوری واردن، مراکز ثقل یک کشور شامل پنج حلقه و دوایر متحدالمرکزی هستند که مجموعاً ساختارهای اصلی قدرت یک کشور را تشکیل می‌دهند. با توجه به شکل (۱) در تئوری مذکور مراکز ثقل یک کشور شامل موارد مقابل هستند و در صورت انهدام هر یک از حلقه‌های یاد شده، پیکره و کالبد کشور مورد هدف فلج گردیده و قادر به ادامه فعالیت و حیات نخواهد بود. از جمله زیر مجموعه‌های اهداف مورد نظر در حلقه دوم از تئوری واردن حمله به تاسیسات تولید انرژی الکتریکی یا نیروگاه‌های برق است. با انهدام و تخریب این هدف سایر ارگانها و سازمانها فلج گردیده و زیر ساختهای اقتصادی، عملیاتی و پشتیبانی متوقف می‌گردند.



شکل (۱): حلقه‌های تئوری واردن

$SC_i^{Technical}$	وزن عامل فنی
$SC_i^{Geographic}$	وزن عامل جغرافیایی
$SC_i^{General}$	وزن عامل عمومی
$\Gamma^{Technical}$	ضریب اهمیت عامل فنی
$\Gamma^{Geographic}$	ضریب اهمیت عامل جغرافیایی
$\Gamma^{General}$	ضریب اهمیت عامل عمومی
FOV_i^{MI}	احتمالی عدم دسترس پذیری نیروگاه i ام در شرایط جنگی
ω_{Tech}^{PR}	وزن مربوط به میزان قدرت نیروگاه
ω_{Tech}^{HL}	وزن مربوط به قدمت و طول عمر نیروگاه
ω_{Tech}^{SP}	وزن مربوط به سهم تولید نیروگاه طبیعی سال
ω_{Tech}^{EP}	وزن مربوط به دسته بندی نیروگاهها از نظر تولید الکتریسیته
ω_{Geo}^M	وزن مربوط به کوهستانی بودن منطقه نیروگاه
ω_{Geo}^{AL}	وزن مربوط به ارتفاع از سطح دریا
ω_{Geo}^{DPS}	وزن مربوط به پراکندگی استراکچرهای نیروگاهی
ω_{Geo}^{DBS}	وزن مربوط به فاصله نیروگاه از مرز کشور
ω_{Geo}^{DMC}	وزن مربوط به فاصله نیروگاه از مراکز اصلی شهرها یا محل اصلی شرکت تحت پوشش
ω_{Geo}^{DMS}	وزن مربوط به فاصله نیروگاه از مراکز نظامی و سایت‌های موشکی
ω_{Geo}^{CDR}	وزن مربوط به درجه بندی استتار نیروگاه
ω_{Geo}^{FI}	وزن مربوط به درجه بندی استحکامات نیروگاهها

این مراکز به واسطه بزرگی و متمرکز بودن تجهیزات نصب شده در آن ضریب بالایی را دارند که برای مقابله با این خطر باید بصورت هوشمندانه و با تدبیر عمل نمود [۱]. به لحاظ اهمیت منابع انرژی در شرایط جنگی، مختل کردن سامانه تولید انرژی الکتریکی و دسترس‌ناپذیر کردن نیروگاه‌ها و بطور کلی ایجاد بحران انرژی الکتریکی از اهداف اولیه مهاجمان است [۲]. اختلال در یک سیستم زیربنایی چون نیروگاه‌ها می‌تواند سبب آشفتگی روانی ملت، فلج شدن سیستم‌های تدافعی و ملی شود [۳].

پدافند غیرعامل در نیروگاه‌ها باید طوری عمل نماید که در جهت حفظ هدف اصلی یعنی تولید انرژی الکتریکی مطمئن و قابل اطمینان در شرایط و وضعیت‌های بحرانی اقدام نماید [۴]. بهترین روش اجرایی پدافند غیرعامل، مهندسی صحیح و برنامه‌ریزی و بهره‌برداری بهینه مراکز نیروگاهی است. واحدهای تولیدی در مواقع جنگی با پشامدها و رویدادهای ناخواسته در طی روز مواجه هستند. با توجه به امکان بروز پیشامدهای ناخواسته و متغیر بودن بار و عدم امکان ذخیره انرژی الکتریکی، ارائه روش دقیق جهت در مدار قرار دادن تعداد کافی از واحدهای تولیدی بمنظور تامین بار با امنیت بالا و کمترین هزینه تولید توان و انرژی الکتریکی امری ضروری محسوب می‌شود. توجه به مسائل برنامه‌ریزی ترتیبی امنیتی و اقتصادی ورود و خروج واحدهای تولیدی به بهره‌برداری صحیح و امن از شبکه با ورود و خروج به موقع واحدها منجر می‌شود که این کار مانع تامین نشدن تقاضای بار در مواقع اضطراری می‌شود و صرفه جویی اقتصادی را نیز به‌مراه خواهد داشت [۴]. برای دستیابی به روش حلی که علاوه بر رسیدن به پاسخ بهینه و یا نزدیک به بهینه، کارایی محاسباتی لازم را داشته باشد، تلاش‌های زیادی در مقالات پیشین در جهت حل صحیح در مدار قرارگرفتن واحدهای نیروگاهی صورت گرفته است. برخی از این روش‌ها عبارتند از: روش لیست تقدم [۵]، برنامه ریزی مختلط دودویی [۶]، برنامه ریزی پویا [۷]، روش شاخه و کران [۸] و روش رهاسازی لاگرانژ [۹]. از سوی دیگر الگوریتم‌های تکاملی نیز برای حل مساله در مدار قرارگرفتن نیروگاه‌ها بکار رفته است [۱۰-۱۲]. تاکنون در مراجع مساله در مدار قرار گرفتن واحدها با در نظر گرفتن دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها مبتنی بر پدافند غیرعامل بحث نشده است. مقدار احتمالی دسترس‌ناپذیری واحدها تاکنون با استفاده از نرخ خرابی و نرخ تعمیر واحدها تعیین می‌شود.

براساس سوابق واحدهای نیروگاه‌های و اینکه در چند سال اخیر چند بار واحد نیروگاهی موردنظر تعمیر و یا خراب شده است، نرخ خرابی و تعمیر هر واحد مشخص شده و براساس آن مقدار احتمالی دسترس‌ناپذیری واحد محاسبه می‌شود. در این مقاله مقدار احتمالی دسترس‌ناپذیری واحدها براساس شاخصهای پدافند غیرعامل تحلیل و مورد بررسی قرار گرفته است و مدل مناسب برای آن استخراج شده است. با استفاده از مدل مذکور و براساس بهینه‌سازی چند هدفه به برنامه‌ریزی در مدار قرار گرفتن واحدها پرداخته شده است.

مرجع [۱۳] یک مدل بهینه‌سازی دومرحله‌ای مقاوم برای حل مساله امنیت-مقید مشارکت واحدهای نیروگاهی ارائه کرده است. در این مقاله مساله دسترس‌ناپذیری واحدهای تولیدی بحث نشده است. یک روش برای شرکت دادن دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها در مساله در مدار قرارگرفتن نیروگاه‌ها در مرجع [۱۴] ارائه شده است. در این مرجع مقدار احتمالی دسترس‌ناپذیری واحدهای تولیدی بصورت یک تابع برحسب نرخ خرابی و نرخ تعمیر در نظر گرفته شده است. برای مدیریت تغییرات بارها در مساله مشارکت نیروگاه‌ها مرجع [۱۵] روش بهینه‌سازی مقاوم را ارائه کرده است. این مرجع موضوع قابلیت اطمینان سرویس‌دهی را مورد ارزیابی قرار نداده است. مرجع [۱۶] فرمول‌سازی مقاوم بدون وابستگی به توزیع احتمالی صحیح را در جهت یافتن حل مساله مشارکت واحدها تحت عدم قطعیت های خروج نیروگاه‌ها ارائه کرده است. در این مرجع یک تعداد سناریوهای مشخص خروج نیروگاه‌ها بدون وابستگی به مقدار احتمالی دسترس‌ناپذیری آنها مشخص شده و برنامه‌ریزی مقاوم برای مشارکت واحدها ارائه شده است. همچنین مساله مشارکت واحدها در اشل‌های بزرگ در مرجع [۱۷] بحث می‌شود که می‌تواند برای برنامه‌نویسان و اپراتورهای حرفه‌ای سیستم قدرت مفید باشد.

در حالت عادی احتمال در دسترس‌نبودن نیروگاه‌ها تحت تاثیر عوامل گوناگونی قرار دارد. بطور معمول در شرایط غیرجنگی احتمال دسترس‌نبودن نیروگاه‌ها با مدت زمان خرابی، میانگین زمان تعمیرات، نرخ خرابی و نرخ تعمیرات مدل‌سازی می‌شود. در شرایط جنگی احتمال در دسترس‌نبودن نیروگاه‌ها با آنچه در حالت عادی مدل‌سازی می‌شد متفاوت خواهد بود. در وضعیت های بحرانی جنگی احتمال در دسترس‌نبودن نیروگاه‌ها وابسته به تعدادی پارامترهای استراتژیکی، پدافندی و جغرافیایی نیروگاه مورد نظر خواهد بود که شناسایی این پارامترها و مدل‌سازی نرخ احتمالی خروج واحدها در این مقاله ارائه خواهد شد.

در مسائل بهینه‌سازی تک‌هدفه، هدف از حل مساله، بهبود یک شاخص عملکرد یگانه است که مقدار کمینه یا بیشینه آن، کیفیت پاسخ بدست آمده را بطور کامل منعکس می‌کند. اما در برخی موارد نمی‌توان صرفاً با اتکا به یک شاخص، یک پاسخ فرضی برای مساله بهینه‌سازی را امتیازدهی نمود. در این نوع مسائل ناگزیریم که چندین تابع هدف یا شاخص عملکرد را تعریف نماییم و بطور هم‌زمان، مقدار همه آنها را بهینه نماییم. در این مقاله مساله در مدار قرار گرفتن نیروگاه‌ها بصورت یک مساله بهینه‌سازی چندهدفه فرمول‌بندی می‌شود. در این حالت علاوه بر موضوع قابلیت اطمینان تاسیسات تولید، مساله امنیت و پایداری ولتاژ نیز دخالت داده می‌شود. دو تابع هزینه کل تولید واحدها و شاخص پایداری ولتاژ توابع هدف اصلی در نظر گرفته‌شده را تشکیل خواهند داد. بنابراین مساله مشارکت واحدها بصورت یک مساله بهینه‌سازی چندهدفه با هدف تعیین وضعیت روشن و خاموش بودن واحدها و سطح بهینه تولید واحدها

تعریف می‌شود. برنامه‌ریزی چندهدفه اجازه می‌دهد که چندین تابع هدف را بطور همزمان بهینه نماییم. طراحی چندهدفه به تصمیم گیرنده کمک می‌کند که قضاوت‌های منطقی و ارزشمند برای تعیین طرح بهینه را ارائه کند. از آنجا که روش برنامه‌ریزی چندهدفه چندین روش حل بهینه را در مساله وارد می‌کند، می‌تواند یک مجموعه توزیع شده‌ی گسترده‌ای از جوابها را بنام مجموعه جوابهای پارتو با یکبار اجرای شبیه‌سازی بدست آورد. انعطاف‌پذیری طراحی و بدست‌آوردن جوابهای شایسته و مناسب از جمله مزایای برنامه‌ریزی چندهدفه است. بهینه‌سازی چندهدفه در مقالات متعدد برای حل مسائلی که سیستم قدرت با آن روبرو است، مورد استفاده قرار گرفته است. در مرجع [۱۸] پخش بار چند هدفه با استفاده از الگوریتم جست‌وجوی گرانش چندهدفه مورد بررسی قرار گرفته است. برنامه‌ریزی چندهدفه واحدهای نیروگاهی با در نظر گرفتن آلودگیهای زیست محیطی در مرجع [۱۹] ارائه شده است. در مرجع [۲۰] پخش توان راکتیو بهینه و کنترل ولتاژ با بهینه‌سازی چند هدفه مطالعه شده است. در این مرجع یک راه‌حل برای رهایی از مینیمم محلی در الگوریتم بهینه‌سازی جست و جوی گرانش چندهدفه ارائه شده است.

در مدل ارائه شده پیشامدهای احتمالی شامل خروج ناگهانی نیروگاه‌ها در اثر حملات نظامی در چارچوب حوادثی با در نظر گرفتن احتمال رویداد آنها در نظر گرفته می‌شوند. در این روش برای هر ساعت که بطور جداگانه لحاظ می‌شود، با در نظر گرفتن واحدهای در مدار برای یک برنامه‌ریزی نوعی، پیشامدهای ممکن ایجاد می‌شود و با استفاده از مقادیر احتمال دسترس‌ناپذیری واحدهای تولیدی، مقادیر شاخص‌های قابلیت اطمینان برای هر ساعت محاسبه می‌شود. عامل خروج یا دسترس‌ناپذیری یک نیروگاه در این مقاله بواسطه حملات نظامی دشمن است. با توجه به اینکه برای یک شبکه نمونه در شرایط جنگی نیروگاه‌های موجود بدلیل احتمال متفاوت حمله به آنها احتمال عدم دسترسی متفاوتی نسبت به سایر نیروگاه‌ها دارند لذا در جهت یافتن مقادیر احتمالی دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها یک مدل برپایه موقعیت‌های فنی و جغرافیایی نیروگاه‌های موجود ارائه شده است. پارامترهایی که می‌تواند در مدل‌سازی احتمال خروج اجباری واحدها تاثیر داشته باشد در قالب سه فاکتور جغرافیایی، فنی و عمومی دسته‌بندی شده است که هر یک از این فاکتورها بنوبه خود به چند زیر کلاس تقسیم‌بندی و وزن‌های متفاوتی به این کلاس‌ها اختصاص داده شده است. مقدار احتمالی عدم دسترس‌پذیری نیروگاه‌ها در شرایط جنگی متاثر از این فاکتورها و زیر کلاس‌های مربوط به آنها است. در این مقاله به تمام پیشامدهای معقول در سیستم مقادیر احتمالی مقتضی متناسب با مدل ارائه شده نسبت داده می‌شود. با محاسبه احتمال پیشامدها از روی احتمال دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها، شاخص قابلیت اطمینان طرح مورد نظر محاسبه می‌شود. در صورتی که این شاخص در محدوده قابل قبول باشد برنامه تولید نهایی بدست می‌آید در غیر اینصورت انحراف از شاخص یاد شده بصورت یک ضریب جریمه

در تابع هدف لحاظ می‌شود. مساله مورد نظر یک مدل ریاضی ناپیوسته غیرخطی دارد. که در این طرح برای حل آن از روش الگوریتم بهینه سازی چند هدفه جست‌وجوی گرانش استفاده می‌شود. فرآیند تصمیم گیری بر اساس روش تصمیم‌گیری فازی برای پیدا کردن بهترین راه حل از بین مجموعه جوابهای پارتوی بدست آمده از الگوریتم بهینه‌سازی جست‌وجوی گرانش چندهدفه است که بهترین جواب را در یک محیط قطعی با یک تابع تصمیم‌گیری مشخص می‌کند.

۲- فرمول‌بندی مساله چندهدفه SCUC برای وضعیت‌های اضطراری

تابع هدف اول:

در سیستم قدرت هدف مسئله SCUC حداقل کردن مجموع هزینه عملیاتی با توجه به مجموعه قیود امنیتی موجود در سیستم در یک افق زمانی است. فرض شده است که هزینه تولید برای واحد i در هر فاصله زمانی یک تابع درجه دوم از توان خروجی ژنراتور است که از رابطه (۱) بدست می‌آید.

$$GC_{i,t} = a_i + b_i OP_{i,t} + c_i OP_{i,t}^2 \quad (1)$$

که $OP_{i,t}$ تولید توان بر حسب MW برای واحد i در ساعت t و a_i ، b_i ، c_i ضرایب هزینه سوخت هستند. هزینه تولید هزینه سوخت مورد نیازی است که توسط مجموعه واحدهای تولیدکننده آنلاین برای برآوردن تقاضای بار در سیستم مصرف می‌شود. از آنجایی که در مسئله SCUC موضوع کاهش هزینه کل در کنار قیود امنیتی مطرح است بنابراین باید هزینه سوخت را کاهش داد.

هزینه شروع به کار به مدت زمان خاموشی قبل از شروع به کار یعنی PE_{off} بستگی دارد. هزینه شروع به کار در هر ساعت به صورت نمایی فرض می‌شود [۲۱] و [۲۲]:

$$BC_i = \varphi_i + \kappa_i (1 - e^{-\frac{PE_{off,i}}{\lambda_i}}) \quad (2)$$

که φ_i هزینه شروع به کار داغ، κ_i هزینه شروع به کار سرد، λ_i ثابت زمانی خنک‌سازی است.

هزینه مجموع برای برنامه زمانبندی TH دوره از مجموع هزینه تولید و هزینه شروع به کار بدست می‌آید [۲۳]:

$$OF = \sum_{t=1}^{TH} \sum_{i=1}^{NU} GC_{i,t} BV_{i,t} + BC_{i,t} (1 - BV_{i,t-1}) BV_{i,t} \quad (3)$$

که $BV_{i,t}$ متغیر باینری است که حالت‌های خاموش/روشن بودن واحد i را در زمان t را نشان می‌دهد. اگر واحد روشن باشد در غیر اینصورت $BV_{i,t} = 0$.

در SCUC هدف کلی حداقل کردن OF با توجه به تعدادی از قیود سیستم و واحدها است. فرض شده است که تمام ژنراتورها به بأس یکسان متصل شده‌اند و تقاضای بار را تغذیه می‌کنند. بنابراین، قیود سیستم مطالعه شده در بالا به طور مختصر به صورت زیر خواهد بود.

سرویس می‌باشد و احتمال PR_j مرتبط با این حالت را نشان می‌دهد. LOLP برای هر ساعت t از رابطه زیر بدست می‌آید [۲۱]:

$$LOLP_t = \sum_{j=1}^n PR_j LOSS_j, \quad t \in [1, TH] \quad (7)$$

که در آن $LOSS_j$ بصورت زیر بدست می‌آید:

$$LOSS_j = \begin{cases} 1, & CR_j < PD_t \\ 0, & otherwise \end{cases} \quad (8)$$

در SCUC هدف کلی حداقل کردن TF_{compl} با توجه به تعدادی از قیود سیستم و واحدها است. فرض شده است که تمام ژنراتورها به باس یکسان متصل شده‌اند و تقاضای بار را تغذیه می‌کنند. بنابراین، قیود سیستم مطالعه شده در بالا به طور مختصر به صورت زیر خواهد بود: قید توازن توان، محدوده تولید توان، حداقل زمان روشن و خاموش بودن و قیود شیب واحدها [۲۴]:

$$\begin{cases} PD_t = \sum_{i=1}^{NU} OP_{i,t} BV_{i,t} \\ OP_i^{\min} \leq OP_{i,t} \leq OP_i^{\max} \\ T_i^{on} \geq MUT_i \\ T_i^{off} \geq MDT_i \\ OP(i,t) - OP(i,t-1) \leq UR(i) \\ OP(i,t-1) - OP(i,t) \leq DR(i) \end{cases} \quad (9)$$

تابع هدف دوم:

هدف از تابع هدف دوم مینیمم‌سازی شاخص STC برای تضمین پایداری ولتاژ سیستم است و با رابطه زیر داده شده است [۲۵]:

$$STC = \text{Min} \left\{ \sum_{\text{for studied hour}} VS \right\} \quad (10)$$

برای یافتن مینیمم STC بهینه‌سازی نیاز است تا مقدار VS برای همه باس‌ها محاسبه شود. با بازنویسی معادله بالا خواهیم داشت [۲۶، ۲۵]:

$$STC = \text{Min} \left\{ \sum_{\text{for studied hour}} \max_{j \in N_L} \left| \frac{V_j - \sum_{i \in N_G} H_{ji} V_i}{V_j} \right| \right\} \quad (11)$$

مقادیر H_{ji} از ماتریس H_{LG} به صورت زیر بدست می‌آید:

$$H_{LG} = -[Y_{LL}]^{-1}[Y_{LG}] \quad (12)$$

که Y_{LG} و Y_{LL} جزئی از ماتریس Y_{bus} شبکه هستند.

ستون‌های ماتریس H_{LG} با تعداد باس‌های ژنراتور و ردیف‌ها با تعداد باس‌ها در ارتباط است. این ماتریس اطلاعاتی در مورد هر باس‌بار در ارتباط با مقدار توانی که باید از هر ژنراتور شبکه گرفته شود، می‌دهد. برای تضمین پایداری شرط $VS \leq 1$ برای j امین باس باید برقرار شود. به صورت کلی و بعد از جمع اهداف و محدودیت‌ها، مساله می‌تواند بصورت یک عملیات بهینه‌سازی دوهدفه بصورت زیر بیان شود:

برای تلفیق قید قابلیت اطمینان LOLP در ساختار مساله SCUC از کمیت جریمه PV بعنوان جریمه مربوط به تجاوز از حد مجاز شاخص قابلیت اطمینان استفاده شده است که با افزودن آن به هزینه کل تابع هدف تکمیل یافته زیر حاصل خواهد شد [۲۱]:

$$TF_{compl} = OF + PV \times RRI \quad (4)$$

که مقدار RRI از رابطه زیر بدست می‌آید:

$$RRI = \begin{cases} (LOLP_{GE} - LOLP_{\max})^2, & LOLP_{GE} > LOLP_{\max} \\ 0, & otherwise \end{cases} \quad (5)$$

مقدار $LOLP_{GE}$ از حاصل جمع مقادیر LOLP هر ساعت بدست می‌آید و بصورت زیر خواهد بود:

$$LOLP_{GE} = \sum_{t=1}^{TH} LOLP_t \quad (6)$$

تفاوت روش برنامه ریزی ارائه شده در این مقاله با روش‌های قبلی در روش محاسبه مقدار LOLP است. در روش‌های قبلی مقدار LOLP از روی نرخ خرابی تصادفی (FOR) که بیانگر احتمال دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها در شرایط عادی است، محاسبه می‌شود. در روش ارائه شده مقدار LOLP از روی مقادیر دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها در شرایط جنگی که در بخش قبلی ارائه و بصورت FOV^{MI} نامگذاری شد بدست خواهد آمد. اگر ورودی آنالیز قابلیت اطمینان مقدار FOV^{MI} باشد، شاخص LOLP احتمال تأمین نشدن بار در وضعیت تهاجم را نشان خواهد داد. بدین ترتیب کلیه اقداماتی که در جهت مقاومت در برابر تهدیدات و عملکرد صحیح در وضعیت بحرانی انجام می‌گیرد موجب بهبود شاخص‌هایی خواهد شد که بیانگر سطح پدافند غیرعامل نیروگاه‌ها هستند.

برای هر ساعت برنامه‌ریزی که بطور جداگانه در نظر گرفته می‌شود با در نظر گرفتن واحدهای در مدار برای یک برنامه ریزی نوعی پیشامدهای ممکن ایجاد و احتمال هر پیشامد با استفاده از مقادیر احتمالی دسترس‌ناپذیری نیروگاه‌ها و مدل ارائه شده در قسمت قبل محاسبه می‌شود.

برای بدست آوردن مقادیر LOLP در هر ساعت از ترکیب ظرفیت واحدهای تولیدی و آمادگی واحدهای تولیدی جهت تخمین میزان تولید آماده در سیستم با استفاده از جدول COPT استفاده می‌شود. این جدول آرایه‌ای از سطوح ظرفیت تولید و احتمال مربوط به وجود این ظرفیت است. اگر مقادیر احتمالی عدم دسترس پذیری تمامی واحدهای موجود در سیستم با یکدیگر برابر باشد می‌توان این جدول را با استفاده از توزیع دو جمله‌ای محاسبه نمود اما در مساله UC مورد نظر ما امکان تساوی مقادیر احتمالی دسترس‌ناپذیری تمامی واحدهای تولیدی عملاً مقدور نمی‌باشد. در این حالت با استفاده از مفاهیم پایه احتمال، داده‌ها با یکدیگر ترکیب می‌شوند بطوریکه در این روش واحدها بصورت متوالی در سیستم اضافه می‌گردند. برای هر ساعت t یک جدول COPT با استفاده از مقادیر احتمال دسترس‌ناپذیری هر واحد تشکیل می‌شود. هر ردیف $j = 1, 2, \dots, n$ از جدول COPT یک سطح تولیدی که ممکن است خارج شود، ظرفیت کل CR_j که در

۴- ابزار تصمیم گیری

هنگامی که جوابها بر مبنای مجموعه بهینه‌سازی پارتو توسط الگوریتم MOGSA تخمین زده شد، نیاز است که یکی از آنها را برای اجرا و پیاده‌سازی انتخاب کنیم. از دیدگاه تصمیم‌گیرنده، انتخاب یک جواب از بین جوابهای بهینه‌سازی پارتو یک روش استقرائی نامیده می‌شود و روش تصمیم‌گیری سطح بالایی را نیاز دارد. مدل‌های تصمیم‌گیری چندشاخصه یا MADM در ارزیابی چنین مسائلی بکار گرفته می‌شوند.

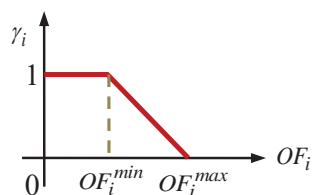
ایجاد تصمیم گیری فازی: مجموعه‌های فازی با معادلاتی که توابع عضویت نامیده می‌شود، تعریف می‌شوند. این توابع درجه عضویت را در مجموعه‌های فازی با استفاده از مقادیر از ۰ تا ۱ نشان می‌دهند. مقدار صفر نشان‌دهنده ناسازگاری با مجموعه است، در صورتیکه مقدار ۱ سازگاری کامل را نتیجه می‌دهد. زمانی که مجموعه بهینه پارتو حاصل می‌شود، نیاز است که یک جواب را از میان آرشیو جوابها انتخاب کنیم. برای این منظور توابع عضویت برای نشان دادن مقصود هر تابع هدف معرفی می‌شود. هر تابع عضویت با دانش ذاتی و تجربی از تصمیم‌گیرنده تعریف شده است. یک تابع عضویت خطی ساده برای هر تابع هدف در نظر گرفته می‌شود. تابع عضویت برای توابع هدف مینیمم‌شده به صورت زیر تعریف می‌شود [۲۸، ۲۹]:

$$\gamma_i = \begin{cases} 1 & , OF_i \leq OF_i^{min} \\ \frac{OF_i^{max} - OF_i}{OF_i^{max} - OF_i^{min}} & , OF_i^{min} < OF_i < OF_i^{max} \\ 0 & , OF_i \geq OF_i^{max} \end{cases} \quad (17)$$

و برای توابع هدف ماکزیمم شده:

$$\gamma_i = \begin{cases} 0 & , OF_i \leq OF_i^{min} \\ \frac{OF_i - OF_i^{max}}{OF_i^{max} - OF_i^{min}} & , OF_i^{min} < OF_i < OF_i^{max} \\ 1 & , OF_i \geq OF_i^{max} \end{cases} \quad (18)$$

که OF_i^{min} و OF_i^{max} به ترتیب مقادیر ماکزیمم و مینیمم از تابع هدف i ام در میان همه جوابهای ممکن است. تابع عضویت γ بین ۰ و ۱ تغییر می‌کند. شکل (۲) یک نمای کلی از تابع عضویت استفاده شده را نشان می‌دهند.



شکل (۲): تابع عضویت خطی

برای هر جواب k ، تابع عضویت نرمالیز شده γ^k بصورت زیر محاسبه می‌شود:

$$\text{Min } F(x, u, p) = \text{Min} \{TF_{compl}, STC\} \quad (13)$$

$$h(x, u, p) = 0 \quad (\text{equality constraints}) \quad (14)$$

$$g(x, u, p) > 0 \quad (\text{inequality constraints}) \quad (15)$$

که $g(x, u)$ و $h(x, u)$ به ترتیب محدودیت‌های مساوی و نامساوی هستند. این مساله بهینه‌سازی دوهدفه می‌تواند با استفاده از روش الگوریتم بهینه‌سازی چندگانه حل شود.

۳- بهینه سازی چندهدفه

۳-۱- مفهوم غلبه

مسائل بهینه‌سازی چندهدفه بیش از یک تابع هدف دارند. اگر $\vec{x} = [x_1, x_2, \dots, x_n]$ آرایه متغیرهای ورودی یا عبارتی بردار تصمیم باشد و $f_i: R^n \rightarrow R, i=1, \dots, k$ در این صورت k هدف و تابع شایستگی تعریف می‌شود و هدف کمینه‌کردن $\vec{f}(\vec{x}) = [f_1(\vec{x}), f_2(\vec{x}), \dots, f_k(\vec{x})]$ است. البته شرایط و قیدهای زیر را نیز می‌توان در نظر گرفت [۲۷]:

$$g_i, h_j: R^n \rightarrow R, i=1, \dots, m, j=1, \dots, p \quad (16)$$

$$g_i(\vec{x}) \leq 0, h_j(\vec{x}) = 0$$

همانطوری که مشخص است مسائل چندهدفه مجموعه‌ای از جوابها را تولید می‌کنند که نسبت بهم برتری ندارند و این مجموعه را بهینه پارتو می‌نامند.

تعریف ۱: برای دو بردار $x, y \in R^k$ گفته می‌شود که x بر دار y را مغلوب می‌کند ($x < y$)، در صورتی که رابطه $x_i < y_i$ برای $i=1, \dots, k$ برقرار باشد، آنگاه $f(x) < f(y)$. عبارت دیگر در هیچ بعدی x بدتر از y نباشد. بدین ترتیب بردار تصمیم x متعلق به مجموعه مجاز یک پاسخ بهینه پارتو است، اگر بردار تصمیم دیگری مانند y متعلق به مجموعه مجاز F وجود نداشته باشد که بر آن غلبه کند.

۳-۲- الگوریتم جست و جوی گرانش چندهدفه

الگوریتم جست‌وجوی گرانش چندهدفه برای برآورده کردن اهداف از سه روش استفاده می‌کند: الف) برنامه تخصیص برازندگی. این برنامه برای هر فرد در نظر می‌گیرد که چه تعداد از اجرام را مغلوب و خودش توسط چه تعداد از اجرام مغلوب می‌شود. ب) برآورد تراکم نزدیکترین همسایه. این روش، اجازه راهنمایی دقیقتر فرایند جستجو را می‌دهد. ج) روش برش آرشیو که نگهداری راه حله ای حدی را تضمین می‌کند. الگوریتم جست‌وجوی گرانش چندهدفه از یک جمعیت منظم و یک آرشیو، برای نگهداری بهترین راه حل‌ها استفاده می‌کند.

که وزن هر کدام از عوامل بنوبه خود از ضرب وزن‌های زیر کلاس مربوط به همان عامل بدست خواهد آمد:

$$SC_i^{Technical} = \prod (\omega_{Tech,i}^{PR}, \omega_{Tech,i}^{HL}, \omega_{Tech,i}^{SP}, \omega_{Tech,i}^{EP}) \quad (21)$$

$$SC_i^{Geographic} = \prod (\omega_{Geo,i}^M, \omega_{Geo,i}^{AL}, \omega_{Geo,i}^{DPS}, \omega_{Geo,i}^{DBS}, \omega_{Geo,i}^{DMC}, \omega_{Geo,i}^{DMS}, \omega_{Geo,i}^{CDR}, \omega_{Geo,i}^{FI}) \quad (22)$$

$$SC_i^{General} = \omega_{Ge,i} \quad (23)$$

مقادیر وزنی هر کدام از زیر کلاس‌های عامل‌های فنی، جغرافیایی و عمومی بصورت زیر تعریف می‌شوند:

الف) عامل فنی

کلاس ۱: میزان قدرت نیروگاه

با توجه به قدرت و ظرفیت هر یک از واحدهای نیروگاهی و هم چنین اهمیت و حساسیت هر یک از واحدهای نیروگاهی توزیع وزن این عامل را می‌توان با توجه به مشخصات واحدها از قبیل تعداد و ظرفیت واحدها تعیین کرد. همانطوری که در جدول (۱) مشاهده می‌شود کلاس ۱ از گروه عامل فنی به چند دسته تقسیم بندی شده و بر حسب اهمیت هر یک از این دسته‌ها وزن‌های متفاوتی اختصاص داده شده است. بعنوان مثال نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۳۵۰۰ و ۳۰۰۰ مگاوات نسبت به نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۵۰۰ و ۱۰۰۰ مگاوات احتمال دسترس ناپذیری بیشتری را دارند زیرا در زمان جنگی دشمن بیشتر تمایل به هدف قرار دادن نیروگاه‌های با ظرفیت بالاتر را دارد. یا به عبارت دیگر احتمال دسترس ناپذیری نیروگاه‌های با ظرفیت بالاتر نسبت به نیروگاه‌های با ظرفیت پایین‌تر در زمان جنگی بیشتر است.

جدول (۱): میزان قدرت نیروگاه (کلاس ۱ از زیر گروه عامل فنی)

ردیف	میزان قدرت	ω_{Tech}^{PR}
۱	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۳۵۰۰ و ۳۰۰۰ مگاوات	۱
۲	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۲۵۰۰ و ۳۰۰۰ مگاوات	۰/۸
۳	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۲۰۰۰ و ۲۵۰۰ مگاوات	۰/۶
۴	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۱۵۰۰ و ۲۰۰۰ مگاوات	۰/۴
۵	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۱۰۰۰ و ۱۵۰۰ مگاوات	۰/۲
۶	نیروگاه‌های با ظرفیت مابین ۵۰۰ و ۱۰۰۰ مگاوات	۰/۱
۷	نیروگاه‌های با ظرفیت کمتر از ۵۰۰ مگاوات	۰/۰۵

کلاس ۲: قدمت و طول عمر نیروگاه

بسیاری از نیروگاه‌های تحت پوشش قدمت و طول عمر زیادی دارند که این عامل خود باعث تسریع در دسترس ناپذیری نیروگاه در مواقع جنگی خواهد شد. طوریکه که نیروگاه‌های با طول عمر بالا در برابر حملات کم رنگ دشمن هم آسیب پذیر خواهد بود. یک دسته بندی کلی از این کلاس و اختصاص وزن به هر کدام از این دسته‌ها در جدول (۲) داده شده است.

$$\gamma^k = \frac{\sum_{i=1}^{N_{ob}} \gamma_i^k}{\sum_{k=1}^M \sum_{i=1}^{N_{ob}} \gamma_i^k} \quad (19)$$

که M و N_{ob} به ترتیب تعداد جوابها و توابع هدف هستند.

۵- مدل ارائه شده برای تعیین مقدار احتمالی دسترس ناپذیری نیروگاه‌ها در شرایط جنگی

در حالت عادی برای مدل‌سازی احتمال در دسترس نبودن نیروگاه‌ها داده‌های ورودی شامل میانگین زمان تعمیر و نرخ‌های خرابی آماری المان‌های واحدهای تولیدی است. این نرخ خرابی کاملاً تصادفی فرض شده و عمدتاً ناشی از حوادث طبیعی، مشکلات مداری و خطاهای انسانی است. حال اگر این نرخ معرف خرابی‌های ناشی از تهاجمات و اقدامات مخرب عمدی باشد، آنالیز قابلیت اطمینان در خروجی خود شاخص‌های قابلیت اطمینان سیستم در وضعیت تهاجم را ارائه خواهد داد. که این شاخص‌ها می‌توانند بیانگر سطح پدافند غیرعامل و مقاومت سیستم در مقابل حملات و اختلالات عمدی باشند. پیش از ارائه یک مدل احتمالی مناسب ابتدا باید بررسی‌ها و مطالعاتی در مورد تحلیل ریسک یک نیروگاه در شرایط جنگی ارائه شود و استراتژی‌های پیشنهادی نیز با توجه به نتایج و اولویت این مطالعات برنامه ریزی شود. بطور کلی تحلیل ریسک یک مجموعه شامل شناسایی تهدیداتی که یک واحد تولیدی را متأثر می‌سازند، اولویت بندی تهدیدات، بررسی و تحلیل سناریوهای تهدید و در نهایت محاسبه میزان ریسک برای نیروگاه است. بطور کمی میزان ریسک یک نیروگاه در برابر تهدید از حاصل ضرب عوامل بوجود آورنده آن تهدید بدست می‌آید. عبارت دیگر از حاصل ضرب مقادیر احتمالی عواملی که باعث می‌شود دشمن به یک نیروگاه حمله کرده و باعث دسترس ناپذیری آن شود، مقدار احتمالی دسترس ناپذیری یک نیروگاه بدست خواهد آمد. عوامل اساسی که می‌تواند در مدل‌سازی احتمال خروج اجباری نیروگاه در شرایط جنگی تأثیر داشته باشد را می‌توان به سه عامل جغرافیایی، فنی و عمومی تقسیم بندی کرد. هر یک از این عوامل بنوبه خود به چند زیر کلاس طبقه بندی می‌شوند که هر یک از این کلاس‌ها را نیز می‌توان به چند دسته تقسیم بندی نمود و وزن‌های متفاوتی را می‌توان به آن‌ها اختصاص داد. بنابراین اگر وزن سه عامل فنی، جغرافیایی، و عمومی را برای یک نیروگاه بصورت $SC_i^{Technical}$ ، $SC_i^{Geographic}$ و $SC_i^{General}$ و ضریب اهمیت هر عامل را بصورت $\Gamma^{Technical}$ ، Γ^{Geogra} و Γ^{Gene} در نظر بگیریم، مقدار احتمالی عدم دسترس پذیری نیروگاه i ام در شرایط جنگی یا بصورت زیر تعیین خواهد شد:

$$FOV_i^{MI} = (\Gamma^{Technical} SC_i^{Technical}) \times (\Gamma^{Geographic} SC_i^{Geographic}) \times (\Gamma^{General} SC_i^{General}) \quad (20)$$

جدول (۲): قدمت و طول عمر نیروگاه (کلاس ۲ از زیر گروه عامل فنی)

ردیف	طول عمر	ω_{Tech}^{HL}
۱	نیروگاه‌های با طول عمر بیشتر از ۵۰ سال	۱
۲	نیروگاه‌های با طول عمر ۴۵ تا ۵۰ سال	۰/۹
۳	نیروگاه‌های با طول عمر ۴۰ تا ۴۵ سال	۰/۸
۴	نیروگاه‌های با طول عمر ۳۵ تا ۴۰ سال	۰/۷
۵	نیروگاه‌های با طول عمر ۳۰ تا ۳۵ سال	۰/۶
۶	نیروگاه‌های با طول عمر ۲۵ تا ۳۰ سال	۰/۵
۷	نیروگاه‌های با طول عمر ۲۰ تا ۲۵ سال	۰/۴
۸	نیروگاه‌های با طول عمر ۱۵ تا ۲۰ سال	۰/۳
۹	نیروگاه‌های با طول عمر ۱۰ تا ۱۵ سال	۰/۲
۱۰	نیروگاه‌های با طول عمر کمتر از ۵ سال	۰/۱

۲	نیروگاه‌هایی که برای تأمین بار میانی بکار می‌روند	۰/۷۵
۳	نیروگاه‌هایی که برای تأمین بار پیک بکار می‌روند	۰/۵
۴	نیروگاه‌هایی که جهت تولید برق اضطراری مجتمع‌ها مورد استفاده قرار می‌گیرد	۰/۲۵

ب) عامل جغرافیایی

کلاس ۱: کوهستانی بودن منطقه نیروگاه
کوهستانی بودن مکان یک نیروگاه باعث می‌شود که از تیرس موشک‌های دشمنان بیشتر در امان باشد. استفاده مناسب از عوارض زمین و احداث تاسیسات در محلی که توسط دشمن به سهولت قابل تشخیص و رویت نباشد، جزو عوامل جغرافیایی هستند. با توجه به جدول (۵) احتمال هدف قرار دادن نیروگاه‌هایی که در مناطق دشت و هموار قرار دارد بیشتر از مناطق دیگر است. از دیدگاه پدافند غیرعامل نیروگاه‌های احداث شده در دشت‌های مسطح یا نسبتاً هموار را نمی‌توان از دید دشمن مخفی و پنهان نگاه داشت که این امر آسیب‌پذیری نیروگاه را افزایش خواهد داد.

جدول (۵): دسته بندی محل جغرافیایی نیروگاه‌ها از نظر کوهستانی بودن منطقه (کلاس ۱ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع منطقه	ω_{Geo}^M
۱	مناطق دشت مانند، مناطق بیابانی و مسطح	۱
۲	مناطق جلگه ای، مناطق معمولی	۰/۶
۳	مناطق کوهستانی شدید، مناطق دره مانند یا مناطق دارای رشته کوه	۰/۲

کلاس ۲: ارتفاع از سطح دریا
نیروگاه‌هایی که در مناطق مرتفع احداث و ساخته شده‌اند با احتمال کم می‌توانند مورد هدف قرار بگیرند (جدول (۶)).

جدول (۶): دسته بندی محل جغرافیایی نیروگاه‌ها از نظر ارتفاع (کلاس ۱ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع ارتفاع	ω_{Geo}^{AL}
۱	نیروگاه‌هایی با ارتفاع ۲۵۰۰ متر به بالا	۰/۱
۲	نیروگاه‌هایی با ارتفاع ۲۰۰۰ تا ۲۵۰۰ متر از سطح دریا	۰/۲
۳	نیروگاه‌هایی با ارتفاع ۱۵۰۰ تا ۲۰۰۰ متر از سطح دریا	۰/۴
۴	نیروگاه‌هایی با ارتفاع ۱۰۰۰ تا ۱۵۰۰ متر از سطح دریا	۰/۶
۵	نیروگاه‌هایی با ارتفاع ۵۰۰ تا ۱۰۰۰ متر از سطح دریا	۰/۸
۶	نیروگاه‌هایی با ارتفاع کمتر از ۵۰۰ متر از سطح دریا	۱

کلاس ۳: پراکندگی استراکچرهای نیروگاهی
در طراحی و چیدمان اجزای نیروگاه‌ها باید اصل پراکندگی را لحاظ نمود. بدین‌منظور تجهیزات حیاتی و پشتیبان آن‌ها و همچنین موقعیت قرارگیری مخازن سوخت باید به‌گونه‌ای باشند که در اثر آتش سوزی یا موج ناشی از انفجار سایر تجهیزات و تاسیسات، حتی‌الامکان

کلاس ۳: سهم تولید نیروگاه طی یک سال

توزیع امتیاز این عامل به نسبت کل انرژی تولید شده در هر یک نیروگاه‌ها طی یک دوره مشخص نسبت به کل تولید کشور تعیین شود. با توجه به جدول (۳) و نسبت‌های هر نیروگاه می‌توان نیروگاه‌های با تولید بالا را در جایگاه نیروگاه‌های حساس قرار داد.

جدول (۳): شاخص سهم تولید نیروگاه طی یک سال (کلاس ۳ از زیر گروه عامل فنی)

ردیف	سهم تولید	ω_{Tech}^{SP}
۱	نیروگاه‌های با تولید بیش از ۲۰۰۰ گیگاوات ساعت	۱
۲	نیروگاه‌های با تولید ۱۵۰۰ تا ۲۰۰۰ گیگاوات ساعت	۰/۸
۳	نیروگاه‌های با تولید ۱۰۰۰ تا ۱۵۰۰ گیگاوات ساعت	۰/۶
۴	نیروگاه‌های با تولید ۵۰۰ تا ۱۰۰۰ گیگاوات ساعت	۰/۴
۵	نیروگاه‌های با تولید کمتر از ۵۰۰ گیگاوات ساعت	۰/۲

کلاس ۴: دسته بندی نیروگاه‌ها از نظر تولید الکتریسیته

سطح زیر منحنی بار که میزان مصرف انرژی الکتریکی را در طول زمان معین می‌کند، به سه ناحیه تقسیم می‌گردد. این نواحی را ناحیه بار پایه، ناحیه بار میانی و ناحیه بار پیک می‌نامیم که به آن‌ها بار پایه، بار میانی و بار پیک نیز می‌گویند. برای احداث یک نیروگاه می‌بایستی هدف از احداث آن تأمین انرژی الکتریکی برای یکی از نواحی سطح زیر منحنی مصرف شبکه باشد. با توجه به مطالب فوق و جدول (۴) نیروگاه‌ها از نظر تولید الکتریسیته به چهار دسته عمده تقسیم بندی می‌شوند. بدیهی است نیروگاه‌هایی که برای تأمین بار پایه کاربرد دارند عمدتاً بار بیشتری را تحت پوشش قرار می‌دهند و عمدتاً بعنوان نیروگاه‌های حساس شناخته می‌شوند که ممکن است مورد حمله دشمن قرار بگیرد.

جدول (۴): دسته بندی نیروگاه‌ها از نظر تولید الکتریسیته (کلاس ۴ از زیر گروه عامل فنی)

ردیف	نوع نیروگاه	ω_{Tech}^{EP}
۱	نیروگاه‌هایی که برای تأمین بار پایه بکار می‌روند	۱

۰/۶	نیروگاههایی با فاصله بین ۱۰۰ تا ۱۵۰ کیلومتر	۳
۰/۴	نیروگاههایی با فاصله بین ۵۰ تا ۱۰۰ کیلومتر	۴
۰/۲	نیروگاههایی با فاصله کمتر از ۵۰ کیلومتر	۵

کلاس ۶: فاصله نیروگاه از مراکز نظامی و سایت‌های موشکی جهت مقابله با تهدیدات نظامی استفاده از ابزارهای دفاعی نظامی نظیر سامانه‌های موشکی و پدافند هوایی امری اجتناب ناپذیر است. هرچه فاصله نیروگاه از محل این سایت‌ها کمتر باشد احتمال هدف قرار دادن نیروگاه کمتر و احتمال دسترس پذیری نیروگاه بیشتر خواهد بود. دسته بندی فاصله نیروگاه از سایت‌های دفاعی در جدول (۱۰) انجام شده است.

جدول (۱۰): دسته بندی فاصله نیروگاه‌ها از سایت‌های دفاعی (کلاس ۶ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Geo}^{DMS}
۱	نیروگاههایی با فاصله بیشتر از ۳۰۰ کیلومتر	۱
۲	نیروگاههایی با فاصله بین ۲۵۰ تا ۳۰۰ کیلومتر	۰/۸۵
۳	نیروگاههایی با فاصله بین ۲۰۰ تا ۲۵۰ کیلومتر	۰/۷
۴	نیروگاههایی با فاصله بین ۱۵۰ تا ۲۰۰ کیلومتر	۰/۵۵
۵	نیروگاههایی با فاصله بین ۱۰۰ تا ۱۵۰ کیلومتر	۰/۴
۶	نیروگاههایی با فاصله بین ۵۰ تا ۱۰۰ کیلومتر	۰/۲۵
۷	نیروگاههایی با فاصله کمتر از ۵۰ کیلومتر	۰/۱

کلاس ۷: درجه بندی استتار نیروگاه

استتار در نیروگاه‌ها دو جنبه دارد: اول همگون بودن تاسیسات و تجهیزات با محیط اطراف که بوسیله رنگ آمیزی یا استفاده از مواد طبیعی و مصنوعی امکان پذیر است. دوم منحرف کردن توجه دشمن با تغییر شکل ظاهری تاسیسات. برای تشخیص تاسیسات و تجهیزات در عکس‌های هوایی و همچنین اطلاعات جمع آوری شده توسط تیم اطلاعات و شناسایی زمینی، به عناصر و علائم شناسایی نیاز است. این عوامل که شامل کلیه علائم شناسایی اعم از زمینی یا هوایی می‌باشند، عبارت‌اند از:

- ✓ حرکت، صدا، اندازه (تاسیسات)، بو، رنگ (ناهماهنگی رنگ با محیط)، وضعیت (استقرار در محل نامناسب)
- ✓ شکل استقرار (استقرار منظم و سازمان یافته)
- ✓ بافت (بافت کویری، شهری، روستایی و قطبی)
- ✓ دود و آتش، انعکاس، سایه (هنگام تابش خورشید)

مطابق با موارد ذکر شده می‌توان برای هر نیروگاه یک درجه بندی معین از لحاظ استتار مطابق جدول (۱۱) تعیین نمود. هم‌رنگ بودن تجهیزات و ساختمان‌ها به رنگ محیط یکی از اقداماتی است که باعث اختفای تجهیزات می‌گردد. این هم‌رنگ سازی در سطوح سقف ساختمان‌های اداری، اتاق فرمان و مخازن سوخت انجام می‌گیرد.

آسیب نینبند. با توجه به جدول (۷) یک دسته بندی کلی برای این کلاس انجام شده است.

جدول (۷): پراکنندگی استراکچرهای نیروگاهی (کلاس ۳ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع وسعت	ω_{Geo}^{DPS}
۱	نیروگاههایی با وسعت ۵۰ هکتار	۱
۲	نیروگاههایی با وسعت ۵۰ تا ۱۰۰ هکتار	۰/۸
۳	نیروگاههایی با وسعت ۱۰۰ تا ۱۵۰ هکتار	۰/۶
۴	نیروگاههایی با وسعت ۱۵۰ تا ۲۰۰ هکتار	۰/۴
۵	نیروگاههایی با وسعت ۲۰۰ تا ۲۵۰ هکتار	۰/۲
۶	نیروگاههایی با وسعت ۲۵۰ هکتار به بالا	۰/۱

کلاس ۴: فاصله نیروگاه از مرز کشور

چنانچه محل استقرار نیروگاه بر اساس تقسیمات عمل آمده در مناطق مرزی و استان‌های محروم قرار داشته باشند احتمال دسترس ناپذیری بیشتری در زمان حملات نظامی دارند جدول (۸). ایجاد تاسیسات نیروگاهی در نزدیکی مرزها موجب سادگی شناسایی و هدف‌یابی آسان آن‌ها توسط دشمن می‌گردد.

جدول (۸): دسته بندی فاصله نیروگاه‌ها از مرز کشور (کلاس ۴ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Geo}^{DBS}
۱	نیروگاههایی با فاصله کمتر از ۲۰۰ کیلومتر	۱
۲	نیروگاههایی با فاصله بین ۲۰۰ تا ۴۰۰ کیلومتر	۰/۷۵
۳	نیروگاههایی با فاصله بین ۴۰۰ تا ۶۰۰ کیلومتر	۰/۵
۵	نیروگاههایی با فاصله بیشتر از ۶۰۰ کیلومتر	۰/۲۵

کلاس ۵: فاصله نیروگاه از مراکز اصلی شهرها یا محل اصلی شرکت تحت پوشش

دسته بندی نیروگاه‌ها با توجه به این کلاس می‌تواند با در نظر گرفتن مواردی همچون نزدیکی به مراکز بار، نزدیکی به مراکز سوخت رسانی و تأمین انرژی اولیه و کوریدورهای امکان انتقال برق تولیدی انجام شود. با توجه به جدول (۹) بعد مسافت و فاصله بین نیروگاه با مراکز اصلی شهرها یا محل اصلی شرکت تحت پوشش می‌تواند این پارامتر را توصیف کند.

جدول (۹): دسته بندی فاصله نیروگاه‌ها از مراکز اصلی شهرها یا محل اصلی شرکت تحت پوشش (کلاس ۵ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Geo}^{DMC}
۱	نیروگاههایی با فاصله بیشتر از ۲۰۰ کیلومتر	۱
۲	نیروگاههایی با فاصله بین ۱۵۰ تا ۲۰۰ کیلومتر	۰/۸

همچنین نشان ندادن نمای خارجی نیروگاه در رسانه‌ها به ویژه در ارتباط با محیط اطراف و جاده‌ها و کاشت درختان بلند در اطراف نیروگاه‌ها می‌تواند تا حدودی باعث اختفاء نیروگاه شود.

حساس یک نیروگاه پی برد بطوریکه تعداد حملات بیشتر نشان دهند توجه بیش از پیش دشمن به یک نیروگاه و حساس بودن آن است (جدول (۱۳)).

جدول (۱۱): دسته بندی نیروگاه‌ها از دیدگاه استنار (کلاس ۷ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Geo}^{CDR}
۱	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع ضعیف (D)	۱
۲	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع خوب (B)	۰/۷۵
۳	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع متوسط (C)	۰/۵
۴	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع عالی (A)	۰/۲۵

جدول (۱۳): دسته بندی نیروگاه‌ها از دیدگاه سابقه تاریخی حملات نظامی (کلاس ۱ از زیر گروه عامل عمومی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Ge}
۱	نیروگاه‌هایی با تعداد حملات بیش از ۲۰ بار	۱
۲	نیروگاه‌هایی با تعداد حملات بین ۱۵ تا ۲۰ بار	۰/۸
۳	نیروگاه‌هایی با تعداد حملات بین ۱۰ تا ۱۵ بار	۰/۶
۴	نیروگاه‌هایی با تعداد حملات بین ۵ تا ۱۰ بار	۰/۴
۵	نیروگاه‌هایی با تعداد حملات کمتر از ۵ بار	۰/۲

کلاس ۸: درجه بندی استحکامات نیروگاه‌ها

با توجه به شرایط و امکانات، میزان اهمیت و آسیب پذیری نقاط حیاتی و حساس، در محل های مناسب و در اطراف تجهیزات، سازه‌های موقتی ایجاد می‌گردد تا مانع اصابت مستقیم موشک، بمب یا ترکش این مهمات به تجهیزات یا تاسیسات گردیده و اثرات ترکش یا موج انفجار را به طور نسبی خنثی نماید. برای ایجاد این استحکامات در شرایط اضطراری از کیسه‌های شنی آماده استفاده می‌شود که در اطراف تجهیزات قرار می‌گیرد. درمورد تجهیزات بزرگ نیز از بشکه‌های پر از شن استفاده می‌شود. در اطراف ترانسفورماتورها دیوار بتنی محکم به نام دیوار آتش کشیده می‌شود. حتی در شرایط اضطراری و جنگی می‌بایست برای ترانسفورماتورها در بتونی متحرک ساخت. برای نمونه، دیوار بتونی محافظ ترانسفورماتور قدرت اصلی در نیروگاه از سرایت آتش و موج انفجار از یک ترانس آسیب دیده به ترانس دیگر و دیگر تجهیزات مجاور آن جلوگیری می‌نماید. چنانچه تجهیزات در فضای باز چیده شده باشند یا در درون ساختمان‌های با مقاومت معمولی قرار گرفته باشند با ایجاد خاکریز با ارتفاع و قطر مناسب می‌توان در مواردی از اصابت مستقیم بمب و موشک به تجهیزات جلوگیری نمود. با توجه به موارد ذکر شده می‌توان نیروگاه‌ها را از دیدگاه استحکامات ضروری مطابق جدول (۱۲) دسته بندی نمود.

بطور معمول انتخاب ضرایب باید برحسب اولویت دهی به وضعیت یک نیروگاه باشد. بعنوان مثال وزن انتخابی برای یک نیروگاه با ظرفیت ۱۰۰۰ مگا وات قطعاً باید از وزن انتخابی نیروگاه مثلاً ۲۰۰ مگاواتی بیشتر باشد اما اینکه این وزن چقدر باید بیشتر باشد در دست برنامه ریز یا طراح سیستم خواهد بود. در وضعیت در نظر گرفته شده چون دسته بندی براساس گام‌های مساوی است. مقدار عدد یک را به تعداد گام‌ها تقسیم کرده و آن را بنام وزن هر گام نام گذاری می‌کنیم. به بدترین دسته عدد یک را اختصاص می‌دهیم و برای دسته‌های بعدی از عدد یک به مقدار وزن هر گام کم می‌کنیم. این روش، یک روش در نظر گرفته شده در حالتی است که بخواهیم تمام عوامل را به یک نسبت در مقدار احتمالی دسترس ناپذیری نیروگاه‌ها دخالت دهیم. برای مواردی که برنامه ریز بخواهد یک عامل یا یک کلاس را بیشتر مد نظر قرار دهد می‌بایست ضرایب را بگونه ای انتخاب بکند که FOV نیروگاه بیشتر متأثر از ضرایب همان کلاس یا عامل باشد. بعبارت دیگر این ضرایب خود یک نوع انعطاف پذیری را در طراحی سیستم ایجاد خواهد کرد که با تعیین صحیح و دقیق این ضرایب توسط برنامه ریز به نوعی طراحی مناسبی را داشته باشیم.

جدول (۱۲): دسته بندی نیروگاه‌ها از دیدگاه استحکامات بکار رفته (کلاس ۸ از زیر گروه عامل جغرافیایی)

ردیف	نوع مسافت	ω_{Geo}^{FI}
۱	نیروگاه‌هایی با درجه استحکام نوع ضعیف (F1)	۱
۲	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع خوب (F2)	۰/۷۵
۳	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع متوسط (F3)	۰/۵
۴	نیروگاه‌هایی با درجه استنار نوع عالی (F4)	۰/۲۵

ج) عامل عمومی

کلاس ۱: سابقه تاریخی حملات نظامی

در حوزه عوامل عمومی می‌توان سابقه تاریخی حملات نظامی به یک نیروگاه را عنوان کرد. با توجه به جنگ‌های اتفاق افتاده در سالهای اخیر و تعداد حملات نظامی به یک نیروگاه می‌توان بعد استراتژیک و

۶- پیاده سازی الگوریتم پیشنهادی برای حل مساله

سیستم قدرت ۳۰ باسه IEEE برای مطالعه انتخاب شده است. این سیستم مشتمل بر ۶ نیروگاه تولیدی، ۴۱ خط انتقال، ۲۰ بار و ۳۰ باس است. شماتیک تک خطی سیستم تست ۳۰ باسه در شکل (۳) نشان داده شده است. در این بخش روش برنامه ریزی ارائه شده بر روی سیستم نمونه ۳۰ باسه IEEE اجرا می‌شود. هدف از برنامه ریزی پیشنهادی مقاوم سازی شبکه در جهت تداوم نیرورسانی به مراکز و بارهای حساس در مواقع جنگی است. اطلاعات مربوط به واحدها و تقاضای مصرف در پیوست الف داده شده است.

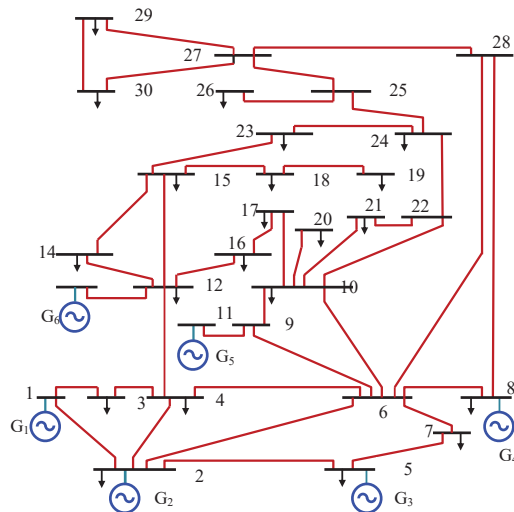
انجام گیرد. جدول (۱۴) بیانگر وزن های اختصاص یافته به هر یک از ۶ نیروگاه مربوطه در سیستم تست را نشان می دهد. بعنوان مثال برای نیروگاه شماره ۱، با بررسی وزن های اختصاص یافته می توان دریافت که این نیروگاه در سه حوزه عامل فنی، جغرافیایی و عمومی تحت کلاس های زیر در نظر گرفته است:

عامل فنی) کلاس ۱: نیروگاه با ظرفیت کمتر از ۵۰۰ مگاوات، کلاس ۲: طول عمر ۲۵ تا ۳۰ سال، کلاس ۳: تولید کمتر از ۵۰۰ گیگاوات ساعت، کلاس ۴: کاربرد نیروگاه برای تامین بار عامل جغرافیایی)

کلاس ۱: قرار داشتن در مناطق دشت مانند، مناطق بیابانی و مسطح، کلاس ۲: نیروگاه با ارتفاع ۵۰۰ تا ۱۰۰۰ متر از سطح دریا، کلاس ۳: وسعت مابین ۱۵۰ تا ۲۰۰ هکتار، کلاس ۴: فاصله از مرز کشور مابین ۵۰۰ تا ۱۰۰۰ کیلومتر، کلاس ۵: فاصله از مراکز اصلی بین ۱۰۰ تا ۱۵۰ کیلومتر، کلاس ۶: فاصله از سایت های دفاعی بین ۲۵۰ تا ۳۰۰ کیلومتر، کلاس ۷: درجه استتار نوع ضعیف (D)، کلاس ۸: درجه استحکام نوع ضعیف (F1)

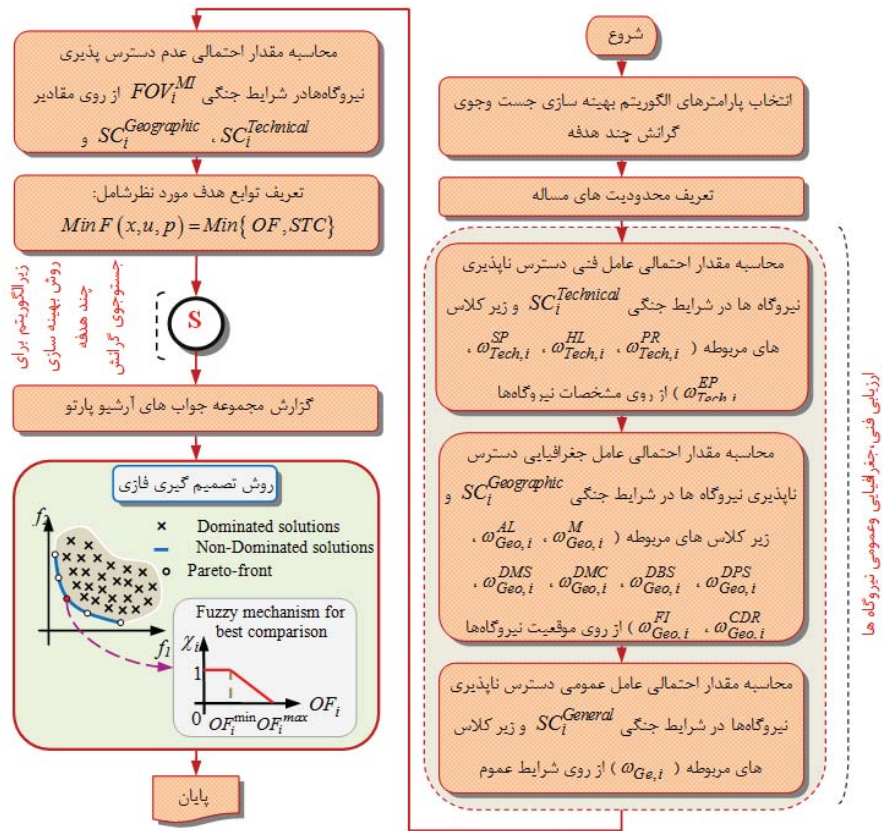
عامل عمومی) کلاس ۱: سابقه حملات نظامی بین ۱۵ تا ۲۰ بار با توجه به جدول (۱۵) و (۱۶) چهار سناریو و سه نقطه کار برای ارزیابی روش ارائه شده در نظر گرفته می شود. در چارچوب اول فرض بر این است که مقدار دسترس ناپذیری نیروگاهها با در نظر گرفتن مدل ارائه شده در این مقاله بدست می آید. در چارچوب دوم مقدار دسترس ناپذیری نیروگاهها بطور یکسان برابر $0/02$ برای تمام نیروگاهها فرض شده است.

جهت مقاوم بودن روش برنامه ریزی پیشنهادی از دو نوع الگوریتم استفاده شده است. الگوریتم ژنتیک چند هدفه با مرتب سازی نامغلوب (NSGA-II) [۳۰] و الگوریتم بهینه سازی جستجوی گرانش چندهدفه (MOGSA). جداول شماره (۱۷)-(۲۰) نتیجه بدست آمده از اجرای برنامه طی الگوریتم بهینه سازی MOGSA برای چهار سناریوی در نظر گرفته شده و سه نقطه کار را نشان می دهد و میزان تولید هر واحد را در هر ساعت از دوره مورد بررسی ارائه می کند.

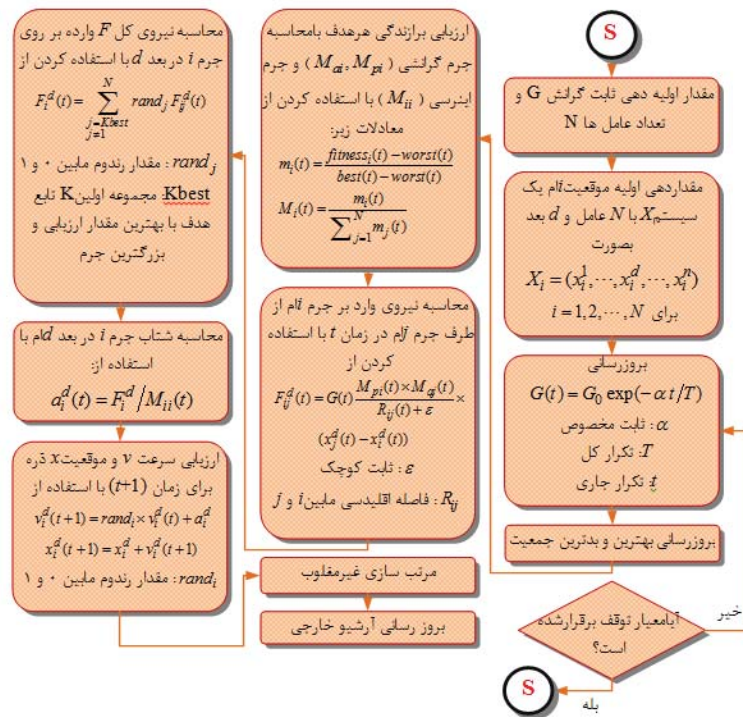


شکل (۳): سیستم ۳۰ باسه مورد مطالعه

روندنامای امنیت-مقید مشارکت واحدهای تولیدی در شکل (۴) و (۵) نشان داده شده است. همانطوری که در بخش های قبلی به آن اشاره شد احتمال دسترس ناپذیری نیروگاهها در شرایط جنگی متاثر از سه عامل اصلی فنی، جغرافیایی و عمومی است. در آنالیز قابلیت اطمینان سیستم در حالت عادی داده های ورودی جهت محاسبه دسترس ناپذیری نیروگاهها، میانگین زمان تعمیر و نرخ های خرابی آماری واحدهای تولیدی است. این نرخ خرابی کاملا تصادفی فرض شده و عمدتا ناشی از حوادث طبیعی، مشکلات مداری و خطاهای انسانی است. در وضعیت در نظر گرفته شده در این مقاله احتمال دسترس ناپذیری نیروگاهها معرف خرابی های ناشی از تهاجمات و اقدامات مخرب عمدی است. در این حالت آنالیز قابلیت اطمینان در خروجی خود شاخص های قابلیت اطمینان سیستم در وضعیت تهاجم را ارائه خواهد کرد که این شاخص ها می توانند بیانگر سطح پدافند غیرعامل و مقاومت سیستم در مقابل حملات و اختلالات عمدی باشند. با در نظر گرفتن مدل پیشنهادی برای محاسبه احتمال دسترس ناپذیری واحدها، مهمترین وظیفه برای یک متخصص پدافند غیرعامل در سیستم های قدرت برای برنامه ریزی امن در مدار قرار گرفتن واحدها، تعیین و استخراج ضرایب وزنی برای هر یک از کلاس های سه عامل فنی، جغرافیایی و عمومی است. تخصیص وزن برای هر یک از این کلاس ها می تواند با بررسی آماری، میدانی، دریافت اطلاعات از سازمان های مربوطه، تخمین داده و بدست آوردن سابقه هر واحد



شکل (۴): روند نمای الگوریتم ارائه شده



شکل (۵): زیر الگوریتم S در نظر گرفته شده در شکل ۴

جدول (۱۴): تخصیص وزن به هر نیروگاه سیستم تست

	Unit ۱	Unit ۲	Unit ۳	Unit ۴	Unit ۵	Unit ۶
عامل فنی	ω_{Tech}^{PR}	۰/۵۰۰	۰/۵۰۰	۰/۵۰۰	۰/۵۰۰	۰/۵۰۰
	ω_{Tech}^{HL}	۰/۵۰۰	۰/۴۰۰	۰/۳۰۰	۰/۲۰۰	۰/۱۰۰
	ω_{Tech}^{SP}	۰/۲۰۰	۰/۲۰۰	۰/۲۰۰	۰/۲۰۰	۰/۲۰۰
	ω_{Tech}^{EP}	۱/۰۰۰	۰/۷۵۰	۰/۷۵۰	۰/۵۰۰	۱/۰۰۰
	ω_{Geo}^M	۱/۰۰۰	۰/۶۰۰	۰/۶۰۰	۰/۲۰۰	۱/۰۰۰
	ω_{Geo}^{AL}	۰/۸۰۰	۰/۶۰۰	۰/۶۰۰	۰/۴۰۰	۰/۴۰۰
عامل جبرائلی	ω_{Geo}^{DPS}	۰/۴۰۰	۰/۴۰۰	۰/۸۰۰	۰/۸۰۰	۰/۶۰۰
	ω_{Geo}^{DBS}	۰/۷۵۰	۰/۷۵۰	۰/۵۰۰	۰/۲۵۰	۰/۵۰۰
	ω_{Geo}^{DMC}	۰/۶۰۰	۰/۶۰۰	۰/۶۰۰	۰/۴۰۰	۰/۴۰۰
	ω_{Geo}^{DMS}	۰/۸۵۰	۰/۸۵۰	۰/۸۵۰	۰/۷۰۰	۰/۵۵۰
	ω_{Geo}^{CDR}	۱/۰۰۰	۰/۷۵۰	۰/۷۵۰	۰/۵۰۰	۰/۲۵۰
	ω_{Geo}^{FI}	۱/۰۰۰	۰/۷۵۰	۰/۷۵۰	۰/۵۰۰	۰/۲۵۰
عامل عمومی	ω_{Ge}	۰/۸۰۰	۰/۶۰۰	۰/۸۰۰	۰/۸۰۰	۰/۶۰۰
	FOVM ^{MI}	۰/۰۷۶۵	۰/۱۰۷۵	۰/۱۰۱۴	۰/۱۳۹۶	۰/۲۱۱۷

جدول (۱۵): سناریوهای در نظر گرفته شده

سناریو	چارچوب	مقدار $LOLP_{max}$ در نظر گرفته شده
S ₁	چارچوب ۱	$LOLP_{max}=10\%$
S ₂	چارچوب ۱	$LOLP_{max}=20\%$
S ₃	چارچوب ۲	$LOLP_{max}=10\%$
S ₄	چارچوب ۲	$LOLP_{max}=20\%$

جدول (۱۶): نقاط کار در نظر گرفته شده

شرایط	نقطه کار (Operating point)
نقطه ای از منحنی پارتو که تابع هدف OF در آن مینیمم است	Operating point ۱
نقطه ای از منحنی پارتو که از اعمال تصمیم‌گیری‌های بدست می‌آید	Operating point ۲
نقطه ای از منحنی پارتو که تابع هدف STC در آن مینیمم است	Operating point ۳

برای مقایسه مقادیر توابع هدف طی سناریوها، نقاط عملکرد و روش های حل مختلف نامگذاریهایی زیر در نظر گرفته می شود:

- OP₁: نقطه کار ۱
- OP₂: نقطه کار ۲
- OP₃: نقطه کار ۳

- C₁: سناریوی ۱ مبتنی بر روش حل MOGSA
- C₂: سناریوی ۲ مبتنی بر روش حل MOGSA
- C₃: سناریوی ۳ مبتنی بر روش حل MOGSA
- C₄: سناریوی ۴ مبتنی بر روش حل MOGSA
- C₅: سناریوی ۱ مبتنی بر روش حل NSGA-II

جدول (۱۷): وضعیت روشن خاموش بودن واحدها طی دوره مورد مطالعه برای سناریوی اول S₁ با روش حل جست وجوی گرانث

چندهدفه

	TH _f	TH _s	TH _r	TH _t	TH _l	
OP ₁	۰/۷۵۲۸	۰/۶۷۶۴	۰/۰۰۰۰	۰/۶۰۳۲	۰/۷۴۸۷	۰/۵۵۳۶ Unit ۱
	۰/۷۵۰۸	۰/۰۰۰۰	۰/۵۷۳۶	۰/۵۱۹۸	۰/۰۰۰۰	۰/۴۶۴۹ Unit ۲
	۰/۲۶۱۶	۰/۴۷۵۰	۰/۲۴۶۲	۰/۰۰۰۰	۰/۴۷۷۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۳
	۰/۱۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۴
	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۲۶۷۰	۰/۱۴۶۴	۰/۱۴۲۱	۰/۰۰۰۰ Unit ۵
	۰/۱۳۲۹	۰/۱۵۱۴	۰/۲۱۰۸	۰/۰۰۰۰	۰/۱۳۰۷	۰/۳۰۱۵ Unit ۶
OP ₂	۰/۷۵۱۹	۰/۶۷۶۴	۰/۰۰۰۰	۰/۶۰۳۳	۰/۷۴۸۲	۰/۵۵۳۲ Unit ۱
	۰/۷۸۰۵	۰/۰۰۰۰	۰/۵۷۰۳	۰/۳۴۲۵	۰/۰۰۰۰	۰/۴۶۵۰ Unit ۲
	۰/۲۲۸۷	۰/۴۷۳۱	۰/۲۴۶۷	۰/۰۰۰۰	۰/۴۷۶۵	۰/۳۸۶۹ Unit ۳
	۰/۱۸۲۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۴۱۷۹	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۴
	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۲۶۶۶	۰/۱۹۹۱	۰/۱۴۲۵	۰/۰۰۰۰ Unit ۵
	۰/۲۷۲۴	۰/۱۵۲۲	۰/۲۱۱۴	۰/۰۰۰۰	۰/۱۳۱۶	۰/۳۰۰۸ Unit ۶
OP ₃	۰/۷۵۱۰	۰/۶۷۶۸	۰/۰۰۰۰	۰/۶۰۳۲	۰/۷۴۸۶	۰/۵۵۳۶ Unit ۱
	۰/۷۵۰۹	۰/۰۰۰۰	۰/۵۷۳۶	۰/۵۱۹۸	۰/۰۰۰۰	۰/۴۶۴۹ Unit ۲
	۰/۲۶۱۶	۰/۴۷۵۰	۰/۲۴۶۲	۰/۰۰۰۰	۰/۴۷۶۹	۰/۰۰۰۰ Unit ۳
	۰/۱۰۰۳	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۱۴۶۶	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۴
	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۲۶۷۰	۰/۱۴۶۸	۰/۱۴۲۱	۰/۱۴۵۳ Unit ۵
	۰/۱۳۴۰	۰/۰۰۰۰	۰/۲۱۰۸	۰/۰۰۰۰	۰/۱۳۰۸	۰/۳۰۱۴ Unit ۶

جدول (۱۸): وضعیت روشن خاموش بودن واحدها طی دوره مورد مطالعه برای سناریوی دوم S₂ با روش حل جست وجوی گرانث

چندهدفه

	TH _f	TH _s	TH _r	TH _t	TH _l	
OP ₁	۰/۷۲۱۵	۰/۵۴۳۱	۰/۰۰۰۰	۰/۷۷۲۹	۰/۶۶۵۲	۰/۶۶۸۹ Unit ۱
	۰/۲۵۰۳	۰/۲۱۳۲	۰/۷۱۶۷	۰/۲۷۴۷	۰/۶۱۴۸	۰/۴۸۰۴ Unit ۲
	۰/۰۰۰۰	۰/۴۱۶۷	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۱۹۰۷	۰/۰۰۰۰ Unit ۳
	۰/۲۱۹۳	۰/۰۰۰۰	۰/۵۰۲۳	۰/۰۰۰۰	۰/۴۹۷۸	۰/۴۹۶۵ Unit ۴
	۰/۰۰۰۰	۰/۱۹۰۰	۰/۱۳۴۳	۰/۱۶۲۳	۰/۲۸۳۴	۰/۲۶۹۲ Unit ۵
	۰/۲۰۱۳	۰/۱۹۳۶	۰/۲۸۱۹	۰/۱۴۱۲	۰/۰۰۰۰	۰/۱۴۹۰ Unit ۶
OP ₂	۰/۷۹۳۳	۰/۰۰۰۰	۰/۷۴۹۷	۰/۰۰۰۰	۰/۵۸۴۸	۰/۰۰۰۰ Unit ۱
	۰/۶۶۳۶	۰/۶۰۰۰	۰/۰۰۰۰	۰/۷۴۴۰	۰/۵۵۳۸	۰/۸۰۰۰ Unit ۲
	۰/۲۵۱۳	۰/۰۰۰۰	۰/۱۶۰۹	۰/۳۳۷۱	۰/۴۴۸۴	۰/۵۰۰۰ Unit ۳
	۰/۰۰۰۰	۰/۳۰۳۶	۰/۰۰۰۰	۰/۱۶۶۹	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۴
	۰/۱۲۵۱	۰/۰۰۰۰	۰/۲۷۷۱	۰/۱۷۵۹	۰/۱۱۱۳	۰/۰۰۰۰ Unit ۵
	۰/۱۷۸۰	۰/۳۲۶۹	۰/۱۴۴۱	۰/۱۴۷۲	۰/۳۵۵۸	۰/۴۰۰۰ Unit ۶
OP ₃	۰/۷۹۵۸	۰/۰۰۰۰	۰/۷۴۹۷	۰/۰۰۰۰	۰/۵۸۴۶	۰/۰۰۰۰ Unit ۱
	۰/۶۶۳۰	۰/۵۹۸۹	۰/۰۰۰۰	۰/۷۵۰۴	۰/۵۵۳۷	۰/۶۲۳۹ Unit ۲
	۰/۲۵۱۲	۰/۰۰۰۰	۰/۱۶۰۶	۰/۳۳۷۱	۰/۴۵۵۹	۰/۳۹۹۱ Unit ۳
	۰/۰۰۰۰	۰/۴۵۱۱	۰/۱۷۸۸	۰/۱۶۷۰	۰/۰۰۰۰	۰/۰۰۰۰ Unit ۴
	۰/۱۲۵۰	۰/۰۰۰۰	۰/۲۷۷۳	۰/۲۷۷۷	۰/۱۱۱۲	۰/۰۰۰۰ Unit ۵
	۰/۱۷۷۸	۰/۳۲۶۹	۰/۱۴۴۴	۰/۱۴۶۹	۰/۳۵۵۹	۰/۳۰۲۲ Unit ۶

جدول (۱۹): وضعیت روشن خاموش بودن واحدها طی دوره مورد مطالعه برای سناریوی سوم S₃ با روش حل جست و جوی گرانش

چندهدفه						
TH _۱	TH _۲	TH _۳	TH _۴	TH _۵	TH _۶	
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۵۰۲۲	۰.۷۰۳۳	۰.۰۰۰۰	۰.۷۸۵۱	Unit ۱
۰.۴۴۸۸	۰.۵۹۲۲	۰.۴۴۱۳	۰.۲۴۷۲	۰.۶۳۲۷	۰.۲۳۱۵	Unit ۲
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۳۸۹۷	۰.۱۷۳۷	۰.۴۸۰۳	۰.۰۰۰۰	Unit ۳
۰.۱۱۳۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۱۱۱	۰.۱۰۱۸	۰.۱۲۰۲	Unit ۴
۰.۲۸۲۵	۰.۲۷۹۷	۰.۰۰۰۰	۰.۱۳۵۴	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۵
۰.۳۸۵۹	۰.۳۵۲۵	۰.۰۰۰۰	۰.۳۵۱۴	۰.۱۸۹۰	۰.۳۱۰۷	Unit ۶
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۵۰۲۸	۰.۷۰۲۰	۰.۰۰۰۰	۰.۷۸۴۸	Unit ۱
۰.۴۴۸۷	۰.۵۹۲۱	۰.۴۴۱۵	۰.۲۵۱۴	۰.۶۳۲۷	۰.۲۳۱۷	Unit ۲
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۳۸۹۷	۰.۱۷۳۷	۰.۴۸۰۳	۰.۳۳۰۸	Unit ۳
۰.۱۱۳۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۱۱۳	۰.۱۰۲۰	۰.۱۲۰۲	Unit ۴
۰.۲۸۲۵	۰.۲۷۹۷	۰.۰۰۰۰	۰.۱۳۵۴	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۵
۰.۳۸۵۸	۰.۳۵۲۴	۰.۰۰۰۰	۰.۳۵۲۲	۰.۱۹۱۱	۰.۳۱۰۶	Unit ۶
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۵۰۲۳	۰.۷۰۲۸	۰.۰۰۰۰	۰.۷۸۵۱	Unit ۱
۰.۴۴۸۶	۰.۵۹۲۲	۰.۴۴۱۷	۰.۲۵۶۷	۰.۶۳۲۷	۰.۲۳۱۵	Unit ۲
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۳۸۹۷	۰.۱۷۳۷	۰.۴۸۰۳	۰.۳۲۹۵	Unit ۳
۰.۱۱۳۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۱۱۲	۰.۱۰۱۸	۰.۱۲۰۲	Unit ۴
۰.۲۸۲۵	۰.۲۸۳۹	۰.۰۰۰۰	۰.۱۳۵۴	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۵
۰.۳۸۵۹	۰.۳۵۲۵	۰.۰۰۰۰	۰.۳۵۳۴	۰.۱۹۰۱	۰.۳۱۰۶	Unit ۶

جدول (۲۰): وضعیت روشن خاموش بودن واحدها طی دوره مورد مطالعه برای سناریوی چهارم S₄ با روش حل جست و جوی گرانش

چندهدفه						
TH _۱	TH _۲	TH _۳	TH _۴	TH _۵	TH _۶	
۰.۰۰۰۰	۰.۵۵۹۶	۰.۵۶۷۹	۰.۶۵۸۲	۰.۵۱۳۶	۰.۵۹۲۵	Unit ۱
۰.۵۰۱۳	۰.۵۴۲۵	۰.۵۳۸۳	۰.۲۹۹۰	۰.۵۵۷۳	۰.۵۲۴۸	Unit ۲
۰.۳۴۹۵	۰.۲۳۶۷	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۲۷۸۷	۰.۲۰۹۳	Unit ۳
۰.۴۲۲۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۲۳۵	۰.۱۷۷۷	۰.۰۰۰۰	Unit ۴
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۵۷۹	۰.۲۲۷۴	۰.۱۶۴۹	۰.۱۰۴۵	Unit ۵
۰.۰۰۰۰	۰.۲۰۸۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۶۸۴	۰.۱۲۵۹	Unit ۶
۰.۰۰۰۰	۰.۵۵۸۴	۰.۵۶۷۸	۰.۶۵۸۲	۰.۵۱۳۵	۰.۶۹۶۹	Unit ۱
۰.۵۰۱۲	۰.۵۴۲۶	۰.۵۳۸۳	۰.۲۹۸۸	۰.۵۵۷۵	۰.۵۲۴۹	Unit ۲
۰.۳۴۹۵	۰.۲۳۶۷	۰.۴۷۱۳	۰.۰۰۰۰	۰.۲۷۸۷	۰.۲۰۹۱	Unit ۳
۰.۴۳۳۰	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۲۳۳	۰.۲۱۵۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۴
۰.۲۹۲۳	۰.۰۰۰۰	۰.۱۵۷۹	۰.۲۲۷۴	۰.۱۵۷۳	۰.۱۸۹۵	Unit ۵
۰.۰۰۰۰	۰.۲۰۸۸	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۱۶۷۸	۰.۱۲۵۸	Unit ۶
۰.۷۲۲۸	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۵۵۸۸	۰.۶۸۷۳	Unit ۱
۰.۶۰۰۳	۰.۶۱۵۹	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۳۰۱۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۲
۰.۴۳۴۳	۰.۳۸۲۹	۰.۳۵۰۲	۰.۰۰۰۰	۰.۳۶۹۳	۰.۲۱۳۰	Unit ۳
۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۳۶۳۴	۰.۰۰۰۰	Unit ۴
۰.۱۶۲۴	۰.۲۶۳۹	۰.۰۰۰۰	۰.۲۲۱۷	۰.۱۱۳۰	۰.۲۳۱۲	Unit ۵
۰.۲۰۹۷	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	۰.۲۶۳۷	۰.۰۰۰۰	۰.۰۰۰۰	Unit ۶

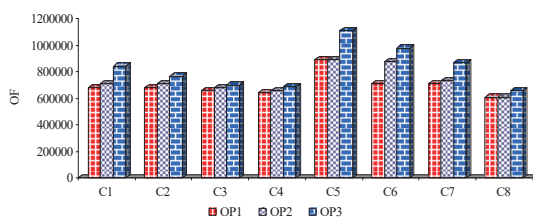
- C₆: سناریوی ۲ مبتنی بر روش حل NSGA-II
- C₇: سناریوی ۳ مبتنی بر روش حل NSGA-II
- C₈: سناریوی ۴ مبتنی بر روش حل NSGA-II

مقادیر توابع هدف طی سناریو، نقاط عملکرد و روش های حل مختلف در شکل های (۶) و (۷) ارائه شده و مقایسه شده اند. با توجه به شکل های ۶ و ۷ و مقایسه سه نقطه کار OP₁، OP₂ و OP₃ طی

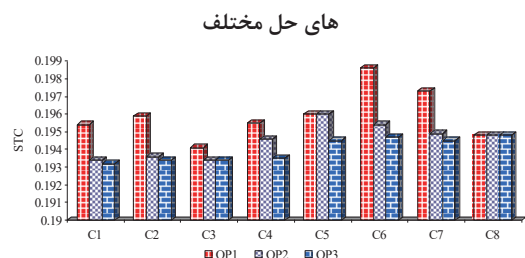
سناریوها و روش های حل مختلف به این نتیجه می رسیم که نقطه کار OP₁ دارای مقدار OF کمتر و مقدار STC بیشتری نسبت به دو نقطه کار دیگر است. این در حالی است که نقطه کار OP₃ دارای مقدار OF بالا و STC کمتر نسبت به دو نقطه کار دیگر است. نقطه کار OP₂ در یک شرایط میانی قرار دارد که بین دو تابع هدف یک مصالحه برقرار می کند. می توان نتیجه گرفت که نقطه کار OP₂ که از اعمال روش تصمیم گیری فازی بر روی منحنی پارتو بدست می آید دارای عملکرد بهتری نسبت به دو نقطه کار دیگر است.

با مقایسه دو چارچوب طی سناریوهای مختلف در شکل های ۸ و ۹ نتیجه گرفته می شود که برای رسیدن به مقدار LOLP مناسب و پایین ناگزیر خواهیم بود که واحدهای تولیدی سطح تولید بهینه خود را برای رسیدن به مقدار قابلیت اطمینان مطلوب افزایش دهند و این بمعنای افزایش سطح تولید کل و افزایش هزینه ها خواهد بود. بعبارت دیگر برای شرایط بحرانی اگر بخواهیم سیستم مطمئن، امن و مقاومی داشته باشیم باید با برنامه ریزی صحیح واحدهای تولیدی شرایط مورد نظر فراهم شود. مقایسه توابع OF و STC به ازای الگوریتم های حل مختلف در شکل های ۱۰ و ۱۱ انجام شده است. با توجه به این دو شکل الگوریتم MOGSA در اکثر موارد دارای جواب بهتری نسبت به NSGA-II است.

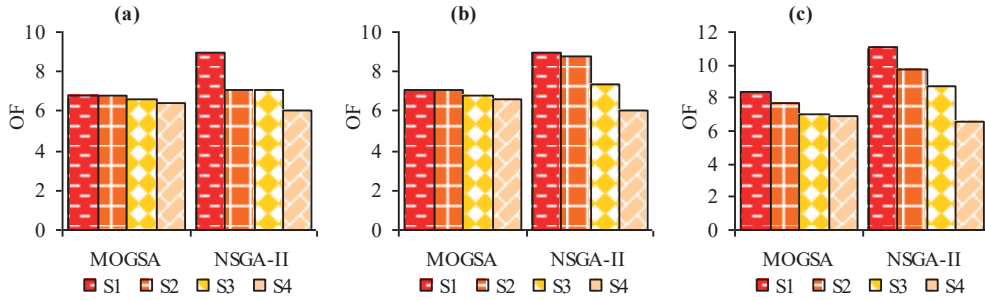
مقادیر شاخص پایداری ولتاژ VS تحت شرایط کاری و سناریوهای مختلف برای ساعت های ۱ تا ۶ ساعت در شکل (۸) مقایسه شده است. باتوجه به این شکل مقادیر VS برای تمامی ساعت ها در مقدار مطلوب قرار داشته و از محدوده ی خود یعنی مقدار کمتر از ۱ هیچ انحرافی را ندارد. بزرگترین مقدار برای VS با مقدار ۰/۰۴ برای ساعت سوم برای شرایط کاری C3 اتفاق می افتد.



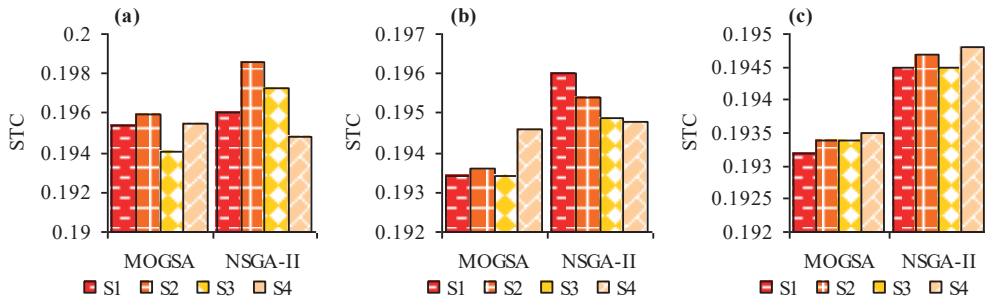
شکل (۶): مقایسه تابع OF تحت سناریوها، نقاط عملکرد و روش های حل مختلف



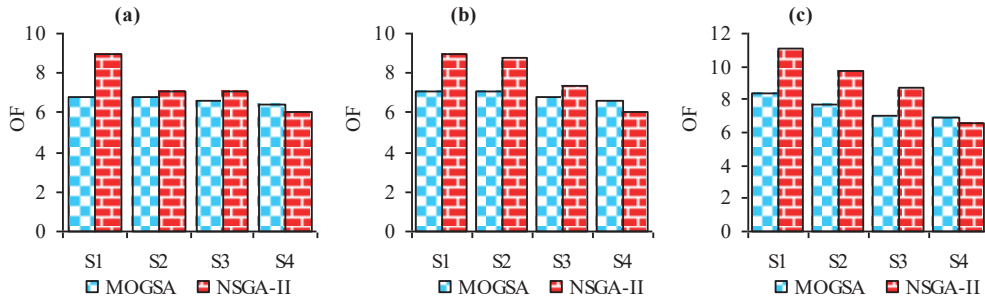
شکل (۷): مقایسه تابع STC تحت سناریوها، نقاط عملکرد و روش های حل مختلف



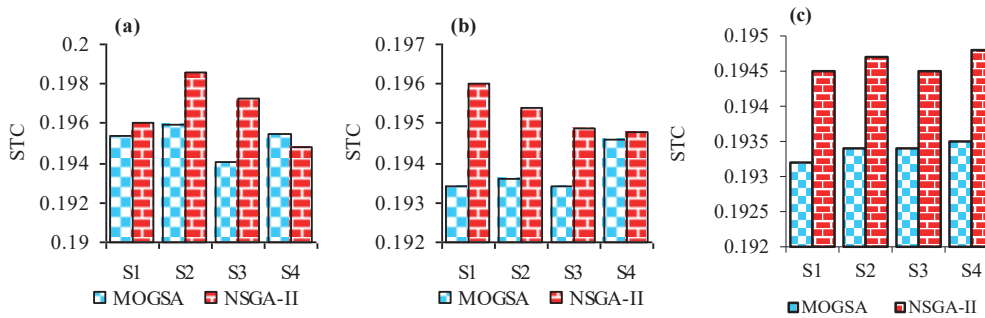
شکل (۸): مقایسه تابع OF برای چهار سناریوی مختلف طی دو الگوریتم بهینه‌سازی با نقطه کار (a) OP₁, (b) OP₂ و (c) OP₃



شکل (۹): مقایسه تابع STC برای چهار سناریوی مختلف طی دو الگوریتم بهینه‌سازی با نقطه کار (a) OP₁, (b) OP₂ و (c) OP₃



شکل (۱۰): مقایسه تابع OF برای دو الگوریتم بهینه‌سازی طی چهار سناریو با نقطه کار (a) OP₁, (b) OP₂ و (c) OP₃



شکل (۱۱): مقایسه تابع STC برای دو الگوریتم بهینه‌سازی طی چهار سناریو با نقطه کار (a) OP₁, (b) OP₂ و (c) OP₃

این مدل این قابلیت را دارد که طرح بهینه اشتراک واحدها را طوری استخراج کند که سیستم مورد نظر دارای بیشترین مقاومت در برابر حملات تصادفی دشمن را داشته باشد. روش طراحی چندهدفه ارائه شده در این پژوهش به برنامه ریز این اجازه را خواهد داد که بطور همزمان چندین تابع هدف را در مساله پدافند غیرعامل در مدار قرارگرفتن واحدها اعمال کند. توابع هدف در نظر گرفته شده در این مقاله هزینه تولید کل نیروگاهها و شاخص پایداری ولتاژ سیستم با رعایت قیود قابلیت اطمینان و دیگر محدودیت های سیستم است. بمنظور اعمال قیود قابلیت اطمینان در مساله پدافند غیرعامل چندهدفه اشتراک واحدها، یک مدل جامع و گسترده جهت استخراج مقادیر احتمالی دسترس ناپذیری نیروگاهها در شرایط جنگی ارائه شده است. ایده اصلی فرمول بندی مدل مقادیر احتمالی دسترس ناپذیری نیروگاهها در شرایط اضطراری وابسته به این تئوری است که بمنظور کاهش آسیب پذیری، مداومت خدمات و افزایش توان مقاومتی واحدهای تولیدی باید معیارهای اصلی پدافند غیرعامل از جمله شاخص های فنی و جغرافیایی و زیرمعیارهای مربوط به آنها را برای پایین آوردن مقدار احتمالی دسترس ناپذیری نیروگاهها در شرایط اضطراری رعایت کرد. یک روش بهینه سازی چندهدفه متشکل از هزینه کل تولید و شاخص پایداری ولتاژ فرمول بندی شده است و روش بهینه سازی جست و جوی گرانش چندهدفه جهت یافتن حل بهینه استفاده شده است. از دیدگاه تصمیم گیری روش تصمیم گیری فازی برای مشخص کردن بهترین حل مابین مجموعه جوابهای پارتوی بدست آمده از الگوریتم جست و جوی گرانش چندهدفه بکار گرفته شده است. یک مطالعه مقایسه ای طی سناریوها، نقاط عملکرد و روش های حل مختلف روی سیستم ۳۰ باسه استاندارد IEEE انجام شده است. نتایج نشان می دهد که مدل ارائه شده می تواند بصورت موثر جهت پدافند غیرعامل چندهدفه در مبانی برنامه ریزی در مدار قرارگرفتن نیروگاهها بکار رود.

پیوست الف

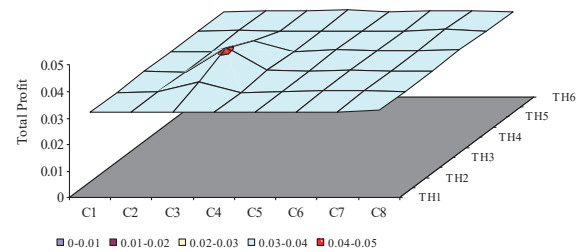
اطلاعات مربوط به واحدها و تقاضای مصرف:

جدول (۲۱): مشخصات واحدهای تولیدی

Unit NO.	OP_i^{\min} (M W)	OP_i^{\max} (M W)	a_i (\$)	b_i (\$/M Wh)	c_i (\$/M Wh ²)	ϕ_i (\$)	κ_i (\$)	λ_i (hrs)	MUT_i (hrs)	MDT_i (hrs)
۱	۵۰	۸۰	۰.۰۰۳۷۵	۲	۰	۷۰	۱۷۶	۲	۱	۱
۲	۲۰	۸۰	۰.۰۱۷۵	۱.۷	۰	۷۴	۱۸۷	۱	۱	۱
۳	۱۵	۵۰	۰.۰۶۲۵	۱	۰	۵۰	۱۱۳	۱	۱	۱
۴	۱۰	۵۵	۰.۰۸۳۴	۳.۲۵	۰	۱۱۰	۲۶۷	۱	۱	۱
۵	۱۰	۳۰	۰.۰۲۵	۳	۰	۷۲	۱۸۰	۱	۱	۱
۶	۱۲	۴۰	۰.۰۲۵	۳	۰	۴۰	۱۱۳	۱	۱	۱

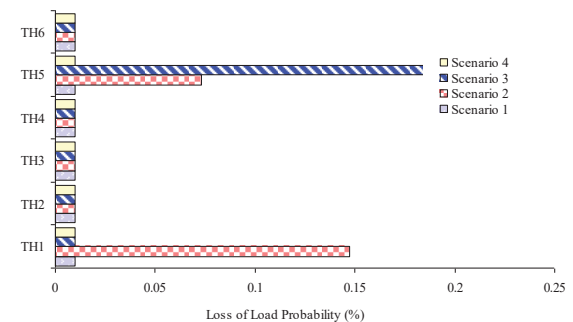
جدول (۲۲): میزان بار ۶ ساعت

Time	TH _۱	TH _۲	TH _۳	TH _۴	TH _۵	TH _۶
PD (MW)	۱۲۹.۴۳	۱۲۲.۰۵	۱۱۷.۲۶	۱۱۴.۳۵	۱۱۴.۵۹	۱۱۸.۵۹

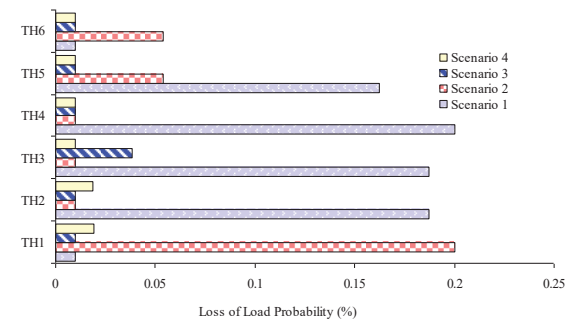


شکل (۸): مقایسه مقادیر STC تحت ساعتها و سناریوهای مختلف

مقادیر عددی LOLP برای ساعت های مختلف برنامه ریزی TH₁ تا TH₂ برای سناریوهای مختلف و با روشهای مختلف حل مساله برای حالتی که از تصمیم گیری فازی استفاده می کنیم در شکل-های (۹) و (۱۰) داده شده است. با مقایسه دو چارچوب طی سناریوهای مختلف نتیجه گرفته می شود که با افزایش مقدار احتمال عدم دسترس پذیری واحدها در شرایط جنگی، مقدار LOLP برای هر ساعت افزایش خواهد یافت و این به معنای افزایش سطح تولید کل خواهد بود. به عبارت دیگر برای شرایط بحرانی اگر بخواهیم سیستم مطمئن، امن و مقاومی داشته باشیم باید با برنامه ریزی صحیح واحدهای تولیدی شرایط مورد نظر فراهم شود.



شکل (۹): مقایسه مقادیر LOLP برای سناریوهای مختلف با روش حل MOGSA



شکل (۱۰): مقایسه مقادیر LOLP برای سناریوهای مختلف با روش حل NSGA-II

۷- نتیجه گیری

در این مقاله مدلی جامع و چندهدفه برای برنامه ریزی در مدار قرارگرفتن نیروگاهها براساس اصول پدافند غیرعامل ارائه گردیده است.

- [16] P. Xiong and P. Jirutitijaroen, "Two-stage Adjustable Robust Optimisation for Unit Commitment Under Uncertainty," *IET Generation, Transmission & Distribution* vol. 8, pp. 573-582, 2013.
- [17] Y. Fu, et al., "Modeling and Solution of the Large-scale Security-constrained Unit Commitment," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 28, pp. 3524 - 3533, 2013.
- [18] A. Bhattacharya and P. Roy, "Solution of multi-objective optimal power flow using gravitational search algorithm," *IET Generation, Transmission & Distribution*, vol. 6, pp. 751-763, 2012.
- [19] G. Nadakuditi, et al., "Application of non-dominated sorting gravitational search algorithm with disruption operator for stochastic multiobjective short term hydrothermal scheduling," *IET Generation, Transmission & Distribution*, vol. 10, pp. 862-872, 2016.
- [20] T. Niknam, et al., "Multiobjective optimal reactive power dispatch and voltage control: a new opposition-based self-adaptive modified gravitational search algorithm," *IEEE Systems Journal*, vol. 7, pp. 742-753, 2013.
- [21] S. Jalilzadeh, et al., "Integrating generation and transmission networks reliability for unit commitment solution," *Energy Conversion and Management*, vol. 50, pp. 777-785, 2009.
- [22] M. Pourakbari-Kasmaei, et al., "A New Hybrid Heuristic Technique for Unit Commitment and Generation Scheduling," *Journal of Iranian Association of Electrical and Electronics Engineers*, vol. 7, pp. 41-49, 1389.
- [23] J. Lyu, et al., "A new approach to security-constrained generation scheduling of large-scale power systems with a piecewise linear ramping model," *International Journal of Electrical Power & Energy Systems*, vol. 34, pp. 121-131, 2012.
- [24] A. Grey and A. Sekar, "Unified solution of security-constrained unit commitment problem using a linear programming methodology," *IET Generation, Transmission & Distribution*, vol. 2, pp. 856-867, 2008.
- [25] G. Yesuratnam and D. Thukaram, "Congestion management in open access based on relative electrical distances using voltage stability criteria," *Electric power systems research*, vol. 77, pp. 1608-1618, 2007.
- [26] H. Shayeghi and Y. Hashemi, "Technical-economic analysis of including wind farms and HFC to solve hybrid TNEM-RPM problem in the deregulated environment," *Energy Conversion and Management*, vol. 80, pp. 477-490, 2014.
- [27] C. C. Coello, et al., *Evolutionary algorithms for solving multi-objective problems*. Kluwer Academic, Springer: Springer Science & Business Media, 2007.
- [28] A. L. Ara, et al., "Multiobjective optimal location of FACTS shunt-series controllers for power system operation planning," *IEEE Transactions on Power Delivery*, vol. 27, pp. 481-490, 2012.
- [29] S. Christa and P. Venkatesh, "Multi-objective optimization problem for the Thyristor Controlled Series Compensators placement with multiple decision-making approaches," *International Transactions on Electrical Energy Systems*, vol. 23, pp. 249-269, 2013.
- [30] S. Ramesh, et al., "Application of modified NSGA-II algorithm to multi-objective reactive power planning," *Applied Soft Computing*, vol. 12, pp. 741-753, 2012.
- [1] m. Rajabi, et al., "Developing a TOPSIS-based Model for Hydropower Dam Site Selection in Isfahan Province," *Journal of Passive Defense Science and Technology*, vol. 2, pp. 315-324 (In Persian), 2011.
- [2] M. H. Khanzade, "A New PMU Placement Method with Improved Observability in Order to Managing the Electrical Energy in Critical Situations," *Journal of Passive Defense Science and Technology*, vol. 4, pp. 255-263 (In Persian), 2014.
- [3] M. Karbasian, et al., "Providing a Combination Facility Location Model for Locating Critical and Important Facilities with Consider of Passive Defense Principles," *Journal of Passive Defense Science and Technology*, vol. 2, pp. 161-167 (In Persian), 2012.
- [4] h. a. Aalami and h. Ramezani, "Presentation of a New Algorithm for the Operation of DG Resources in Electrical Interconnection Grids over the Critical Conditions," *Journal of Passive Defense Science and Technology*, vol. 3, pp. 231-241 (In Persian), 2013.
- [5] C. Chung, et al., "An Advanced Quantum-inspired Evolutionary Algorithm for Unit Commitment," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 26, pp. 847-854, 2011.
- [6] M. Barati and M. M. Farsangi, "Solving Unit Commitment Problem by a Binary Shuffled Frog Leaping Algorithm," *IET Generation, Transmission & Distribution* vol. 8, pp. 1050 - 1060, 2014.
- [7] J. J. Hargreaves and B. F. Hobbs, "Commitment and Dispatch with Uncertain Wind Generation by Dynamic Programming," *IEEE Transactions on Sustainable Energy* vol. 3, pp. 724-734, 2012.
- [8] L. Wu, "An Improved Decomposition Framework for Accelerating LSF and BD Based Methods for Network-Constrained UC Problems," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 28, pp. 3977 - 3986, 2013.
- [9] V. Dieu and W. Ongsakul, "Improved Merit Order and Augmented Lagrange Hopfield Network for Unit Commitment," *IET Generation, Transmission & Distribution* vol. 1, pp. 548-556, 2007.
- [10] D. Bertsimas, et al., "Adaptive Robust Optimization for the Security Constrained Unit Commitment Problem," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 28, pp. 52-63, 2013.
- [11] Y. Li, "Discussion of Adaptive Robust Optimization for the Security Constrained Unit Commitment Problem," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 29, pp. 996-996, 2014.
- [۱۲] ابراهیم زارعی، محسن محمدیان، علی اکبر قره ویسی، "مشارکت پاسخ بار در برنامه ریزی تولید نیروگاه ها"، نشریه مهندسی برق و الکترونیک ایران، شماره ۱۳، صفحه ۷۳-۸۱، ۱۳۹۵.
- [13] Q. Wang, et al., "Two-stage Robust Optimization for Nk Contingency-constrained Unit Commitment," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 28, pp. 2366-2375, 2013.
- [14] D. N. Simopoulos, et al., "Reliability Constrained Unit Commitment Using Simulated Annealing," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 21, pp. 1699-1706, 2006.
- [15] Y. An and B. Zeng, "Exploring the Modeling Capacity of Two-Stage Robust Optimization: Variants of Robust Unit Commitment Model," *IEEE Transactions on Power Systems* vol. 2, pp. 1-14 2014.